

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

имени М.В. ЛОМОНОСОВА

МЕХАНИКО-МАТЕМАТИЧЕСКИЙ ФАКУЛЬТЕТ

КАФЕДРА ОБЩИХ ПРОБЛЕМ УПРАВЛЕНИЯ



А. С. Кочуров, В. М. Тихомиров

Краткий курс теории экстремальных задач

МОСКВА – 2013

УДК 517.97(07)  
ББК 22.161.8 я73

**А. С. Кочуров, В. М. Тихомиров**

Краткий курс теории экстремальных задач: Учеб.  
пособие — М.: Мехмат МГУ, 2013. — 48 с.

Цель пособия — изложить основные идеи, принципы и результаты теории экстремума (с полными доказательствами) от истоков до нашего времени. Здесь представлены основные в данном круге вопросов теоремы Ферма, Эйлера, Лагранжа, Лежандра, Гамильтона, Якоби, Вейерштрасса, а также результаты, полученные в этом веке — теорема существования Тонелли, теорема двойственности линейного программирования, восходящая к Канторовичу, и принцип максимума Понтрягина.

© Механико-математический факультет МГУ, 2013  
© Кочуров Александр Савельевич, 2013  
© Тихомиров Владимир Михайлович, 2013

ISBN 978-5-93838-040-0

# Оглавление

Введение

Предварительные сведения

1. Теорема Ферма и правило множителей Лагранжа для гладких задач

2. Уравнение Эйлера для простейшей задачи и необходимое условие экстремума для изопериметрической задачи вариационного исчисления

3. Уравнение Эйлера и условия трансверсальности в задаче Больца и необходимое условие экстремума для задачи Лагранжа вариационного исчисления

4. Критерий минимума для простейшей задачи и принцип максимума Понтрягина для общей (понтрягинской) задачи оптимального управления

5. Критерий минимума для выпуклой задачи без ограничений и теорема Каруша–Куна–Таккера (правило множителей Лагранжа) для выпуклых задач

6. Условия минимума второго порядка для гладкой задачи без ограничений и с ограничениями типа равенств, условия Лежандра и Якоби для простейшей задачи вариационного исчисления

7. Построение поля и уравнение Гамильтона–Якоби для простейшей задачи вариационного исчисления

8. Формула Вейерштрасса и достаточные условия минимума в простейшей задаче

9. Принцип компактности Вейерштрасса–Бэра и теорема Тонелли существования решения простейшей задачи вариационного исчисления

10. Двойственность в линейном программировании и теорема Фенхеля–Моро

Список литературы

## Введение

Экстремальные задачи (задачи на максимум и минимум), возникающие в математике, естествознании, практической деятельности, обычно ставятся без формул, используя термины той области знаний, в которой они возникли. Для того, чтобы было возможно применять для решения таких задач математические средства, необходимо произвести перевод постановки задачи на язык математики. Такой перевод называется *формализацией*.

Формализовать экстремальную задачу означает описать *функционал*  $f : X \rightarrow \overline{\mathbb{R}}, \overline{\mathbb{R}} = \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\}$ , который требуется минимизировать или максимизировать, и описать *ограничение*  $C \subset X$ , на котором нужно найти экстремум  $f$ . Далее для формализованной записи задачи о минимизации (максимизации)  $f$  при ограничении  $x \in C$  применяется запись:

$$f(x) \rightarrow \min(\max), \quad x \in C. \quad (P)$$

Если  $C = X$ , задачу  $(P)$  называют *задачей без ограничений*. Точки  $x \in C$  называются *допустимыми*; допустимую точку  $\hat{x}$  называют *решением задачи* или *точкой абсолютного минимума (максимума)  $(P)$* , если  $f(x) \geq f(\hat{x})$  ( $f(x) \leq f(\hat{x})$ ) для всех  $x \in C$ . Нахождению решения задачи обычно предшествует поиск *локальных* минимумов или максимумов. При этом  $X$  наделяется некоторой топологией (т.е. в нём определяется система открытых множеств) и ищется решение задачи  $f(x) \rightarrow \min(\max), x \in C \cap V$ , где  $V$  открыто в  $X$  (именно такие решения называют локальными экстремумами  $(P)$ ).

В учебнике приведены доказательства результатов, истоки которых содержались в трудах Ферма, Эйлера, Лагранжа, Лежандра, Гамильтона, Якоби, Вейерштрасса, Гильберта, Минковского, Понтрягина (см. [1]–[11]).

Вот основные теории, из которых складывается курс, и принципы, на которых эти теории основываются.

Теорий три: *необходимых условий, достаточных условий и существования*. В учебнике областью исследования для них служат три класса задач: *гладкие* (включая задачи вариационного исчисления), *выпуклые* (каковы, к примеру, задачи линейного

программирования) и *гладко-скрыто-выпуклые* (к ним относятся задачи оптимального управления).

Основной принцип теории необходимых условий — *принцип Лагранжа* о сведении задач с ограничениями к задачам без ограничений с помощью функции Лагранжа. Достаточные условия основываются на *идеи Гамильтона* о том, что следует рассматривать семейства экстремалей и изучать  $S$ -функции задачи, построенные по этим семействам. Результаты по теории существования основываются в основном на *принципе компактности*, восходящем к Вейерштрассу, согласно которому непрерывная (или полунепрерывная снизу) функция на любом компактном множестве достигает наименьшего значения. В теории выпуклости фундаментальную роль играет *принцип двойственности Минковского* о том, что выпуклые объекты допускают двойное описание — в основном и двойственном пространствах.

Теории, построенные в учебнике, дают возможность исследовать разнообразные экстремальные проблемы; на его основе составлен Задачник, в котором собрано около двухсот задач. Среди них свыше сотни связаны с именами выдающихся математиков, решавших проблемы своими индивидуальными приемами. В Задачнике все эти проблемы решаются стандартно, пользуясь принципом Лагранжа. Это служит веским основанием тому, что при необходимости решить конкретную задачу из рассматриваемых классов, надо попытаться сделать это методом Лагранжа, а если получаемые уравнения недоступны для решения на руках, надо применить компьютеры.

## Предварительные сведения

Для описания пространства  $X$  в задаче  $(P)$  и формулировки результатов в нашем учебнике используются, в основном, пространства  $\mathbb{R}^n$  векторов-столбцов с  $n$  координатами, двойственное к нему пространство  $(\mathbb{R}^n)^*$  векторов-строк с  $n$  координатами, а также пространство  $C([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$  с равномерной нормой. Внутреннее произведение  $\sum_{i=1}^n y_i x_i$  векторов  $y, x \in \mathbb{R}^n$  (или  $y, x \in (\mathbb{R}^n)^*$ ) обозначается  $\langle y, x \rangle$ , действие элемента  $z \in (\mathbb{R}^n)^*$  на вектор  $x \in \mathbb{R}^n$  обозначается  $z \cdot x := z(x) := \sum_{i=1}^n z_i x_i = \langle z^T, x \rangle$  или просто

$z x$  (и это соответствует правилу умножения матриц).

Пространство непрерывно дифференцируемых функций  $x(\cdot)$ , заданных на отрезке  $[t_0, t_1]$  и принимающих значения в  $\mathbb{R}^n$ , будем обозначать  $C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ ; норму в нём определим как  $\|x(\cdot)\|_{C^1} = \max\{\|x(\cdot)\|_C, \|\dot{x}(\cdot)\|_C\}$ . Пусть  $PC([t_0, t_1], U)$  и  $C([t_0, t_1], U)$  — семейства всех *кусочно-непрерывных* и *непрерывных* на  $[t_0, t_1]$  функций со значениями в  $U \subset \mathbb{R}^n$ ;  $PC^1([t_0, t_1], U)$  — подмножество  $C([t_0, t_1], U)$ , состоящее из функций с кусочно-непрерывной производной; расстояние между элементами в  $PC^1([t_0, t_1], U)$  определяется как расстояние между элементами из  $C([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ . Пусть  $C_0^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$  и  $PC_0^1([t_0, t_1], U)$  — подмножества  $C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$  и  $PC^1([t_0, t_1], U)$ , состоящие из функций, обращающихся в ноль в точках  $t_0$  и  $t_1$ . Для краткости положим  $C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}) = C^1([t_0, t_1])$ ,  $C_0^1([t_0, t_1], \mathbb{R}) = C_0^1([t_0, t_1])$  и  $PC^1([t_0, t_1], \mathbb{R}) = PC^1([t_0, t_1])$ , (**[Z]**, **[KF]**).

Через  $L(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^m)$  обозначаем класс всех линейных отображений из  $\mathbb{R}^n$  в  $\mathbb{R}^m$ ; *аффинным отображением* из  $\mathbb{R}^n$  в  $\mathbb{R}^m$  называем сумму постоянного и линейного отображений из  $\mathbb{R}^n$  в  $\mathbb{R}^m$ . Пусть  $V$  окрестность точки  $\hat{x}$  в  $\mathbb{R}^n$  и  $F : V \rightarrow \mathbb{R}^m$  отображение из  $V$  в  $\mathbb{R}^m$ . Говорят, что  $F$  *дифференцируемо в точке  $\hat{x}$* , если существует отображение  $A \in L(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^m)$  такое, что для всякого  $\varepsilon > 0$  найдётся  $\delta > 0$ , при котором  $|F(x) - F(\hat{x}) - A(x - \hat{x})| < \varepsilon|x - \hat{x}|$ , если только  $|x - \hat{x}| < \delta$ ; в этом случае отображение  $A$  называют производной  $F(\cdot)$  в точке  $\hat{x}$  и обозначают  $F'(\hat{x})$ . Функцию  $F(\cdot)$  называют дважды дифференцируемой в точке  $\hat{x}$ , если в каждой точке  $x$  некоторой окрестности  $\hat{x}$  определена первая производная  $F'(x)$  и отображение  $x \mapsto F'(x)$  дифференцируемо в точке  $\hat{x}$ . Если  $F : V \rightarrow \mathbb{R}^m$  дифференцируемо в  $\hat{x} \in V$ , то производная  $F'(\hat{x})$  задаётся матрицей  $(\frac{\partial F_i}{\partial x_j})_{1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n}$  (якобианом) из частных производных функции  $F(\cdot)$  в точке  $\hat{x}$ ; в частности, если  $F(\cdot)$  действует из  $V$  в  $\mathbb{R}$ , то производная  $F(\cdot)$  — это вектор-строка из её частных производных. Если  $F : V \rightarrow \mathbb{R}^m$  дважды дифференцируемо в  $\hat{x} \in V$ , то вторая производная  $F''(\hat{x})$  определяется набором  $m$ -столбцов  $\frac{\partial^2 F(\hat{x})}{\partial x_j \partial x_k}$ ,  $1 \leq j, k \leq n$ . Если для  $F : V \rightarrow \mathbb{R}^m$  существует предел  $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{F(\hat{x} + \alpha h) - F(\hat{x})}{\alpha}$ ,  $h \in \mathbb{R}^n$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}$ , то он назы-

вается *производной по направлению*  $h$  функции  $F(\cdot)$  в точке  $\hat{x}$  и обозначается  $F'(\hat{x}, h)$ , ([Z]).

Свойства производной:

1) если  $F(\cdot)$  дифференцируема в  $\hat{x}$ , то для любого  $h \in \mathbb{R}^n$  существует  $F'(\hat{x}, h)$  и выполняется равенство  $F'(\hat{x}, h) = F'(\hat{x})[h]$ ,

2) если  $F = \begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \end{pmatrix}$  и функции  $f_1(\cdot)$ ,  $f_2(\cdot)$  дифференцируемы в точке  $\hat{x}$ , то  $F(\cdot)$  также дифференцируема в  $\hat{x}$  и  $F'(\hat{x})[\cdot] = \begin{pmatrix} f_1'(\hat{x}) \\ f_2'(\hat{x}) \end{pmatrix}[\cdot]$ ,

3) если  $F = f \circ g$ , функция  $g(\cdot)$  дифференцируема в точке  $\hat{x}$ , а функция  $f(\cdot)$  дифференцируема в точке  $g(\hat{x})$ , то  $F(\cdot)$  дифференцируема в  $\hat{x}$  и  $F'(\hat{x})[\cdot] = (f'(g(\hat{x})) \circ g'(\hat{x}))[\cdot]$  (теорема о суперпозиции),

4) если  $F(\cdot)$  дважды дифференцируема в  $\hat{x}$ , то  $F(\hat{x} + x) = F(\hat{x}) + F'(\hat{x})[x] + \frac{1}{2}F''(\hat{x})[x, x] + \bar{o}(|x|^2) := F(\hat{x}) + \sum_{j=1}^n \frac{\partial F(\hat{x})}{\partial x_j} x_j +$

$$\frac{1}{2} \sum_{j,k=1}^n \frac{\partial^2 F(\hat{x})}{\partial x_j \partial x_k} x_j x_k + \bar{o}(|x|^2), \text{ ([Z])}.$$

Функция  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$  называется *выпуклой*, если её *надграфик*  $\text{epi } f = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ z \end{pmatrix} : x \in \mathbb{R}^n, z \geq f(x) \right\}$  — выпуклое множество в  $\mathbb{R}^{n+1}$ ; выпуклая функция  $f(\cdot)$  называется *замкнутой*, если её надграфик — замкнутое множество. Функция  $y \mapsto f^*(y) = \sup_x (y \cdot x - f(x))$ ,  $y \in (\mathbb{R}^n)^*$  называется *преобразованием Юнга–Фенхеля* функции  $f(\cdot)$  (либо *первой сопряжённой* к  $f(\cdot)$  функцией); *второй сопряжённой* к  $f(\cdot)$  функцией называют отображение  $x \mapsto f^{**}(x) = \sup_y (y \cdot x - f^*(y))$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ . Для выпуклой функции  $f(\cdot)$  понятие производной в точке  $\hat{x}$  заменяется понятием *субдифференциала*  $\partial f(\hat{x})$ : так называется множество векторов  $y \in (\mathbb{R}^n)^*$ , для которых  $f(x) - f(\hat{x}) \geq y \cdot (x - \hat{x})$ , ([Z], [KF]).

*Теорема об отделимости выпуклых множеств в  $\mathbb{R}^n$ .* Если  $A$  и  $B$  — непустые, выпуклые и непересекающиеся подмножества в  $\mathbb{R}^n$ , то они *отделимы* некоторым ненулевым линейным функционалом  $y \in \mathbb{R}^{n*}$ :  $\inf_{x \in A} y \cdot x \geq \sup_{x \in B} y \cdot x$ . Если же дополнительно множество  $A = \{x_0\}$  одноточечно, а множество  $B$  замкнуто, то  $A$  и  $B$  *строго отделимы* некоторым линейным функционалом  $y \in (\mathbb{R}^n)^*$ :  $y \cdot x_0 > \sup_{x \in B} y \cdot x$ , ([KF]).

*Рангом матрицы* называют максимальное число её линейно независимых столбцов. *Теорема о ранге матрицы* утверждает, что *ранг матрицы есть максимальный порядок отличного от нуля минора этой матрицы*.

Пусть  $X_1, X_2$  — векторные пространства. Тогда произведение  $X_1 \times X_2$  этих пространств состоит из всевозможных пар  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ , где  $x_1 \in X_1, x_2 \in X_2$ ; если пространства  $X_1$  и  $X_2$  нормированы, то их произведение является нормированным пространством с нормой  $\|\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\|_{X_1 \times X_2} = \max\{\|x_1\|_{X_1}, \|x_2\|_{X_2}\}$ ; если в пространствах  $X_1$  и  $X_2$  задана топология, то топология в их произведении порождается семейством множеств  $U_1 \times U_2$ , где  $U_1$  открыто в  $X_1$ , а  $U_2$  открыто в  $X_2$ . *Теорема (об общем виде линейного функционала на произведении пространств)*: если  $X_1, X_2$  — векторные пространства,  $z$  — линейный функционал на произведении  $X_1 \times X_2$  этих пространств, то существуют линейный функционал  $x_1^*$  на  $X_1$  и линейный функционал  $x_2^*$  на  $X_2$  такие, что  $z = (x_1^*, x_2^*)$ , т.е.  $z\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1^*(x_1) + x_2^*(x_2)$  для всех  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in X_1 \times X_2$ . Чтобы указать вектор в произведении пространств  $X_1$  и  $X_2$  по заданным компонентам  $x_1 \in X_1$  и  $x_2 \in X_2$  употребляется конструкция  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ , (**[Z]**, **[KF]**).

*Теорема о неявной функции*. Пусть  $U \subset \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^s$  — окрестность точки  $\begin{pmatrix} \hat{x} \\ \hat{y} \end{pmatrix}$ ,  $\psi \in C^1(U, \mathbb{R}^s)$ , матрица  $\frac{\partial \psi(\hat{x}, \hat{y})}{\partial y}$  невырождена. Тогда найдутся окрестность  $U_1 \subset U$  точки  $\begin{pmatrix} \hat{x} \\ \hat{y} \end{pmatrix}$  и окрестность  $V \subset \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^s$  точки  $\begin{pmatrix} \hat{x} \\ \psi(\hat{x}, \hat{y}) \end{pmatrix}$  такие, что отображение  $\varphi : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x \\ \psi(x, y) \end{pmatrix}$  является диффеоморфизмом между  $U_1$  и  $V$ . При этом  $(\varphi|_{U_1})^{-1} \in C^1(V, U_1)$ . Если  $k = 0$ , то теорему о неявной функции называем теоремой об обратном отображении, (**[Z]**).

*Теорема о дифференцировании собственного интеграла по параметру*. Если функция  $\begin{pmatrix} x \\ \vartheta \end{pmatrix} \mapsto f(x, \vartheta)$  и её частная производная  $\frac{\partial f}{\partial \vartheta}$  непрерывны в прямоугольнике  $[a, b] \times [\alpha, \beta]$ , то функция  $\varphi(\cdot)$ , определяемая равенством  $\varphi(\vartheta) = \int_a^b f(x, \vartheta) dx$ , дифференцируема на отрезке  $[\alpha, \beta]$  и  $\varphi'(\vartheta) = \int_a^b \frac{\partial f(x, \vartheta)}{\partial \vartheta} dx$ , (**[Z]**).

*Теорема о существовании и единственности решения задачи Коши линейного дифференциального уравнения*. Пусть  $[t_0, t_1] \subset \mathbb{R}$ ,  $A : [t_0, t_1] \rightarrow L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$ ,  $b : [t_0, t_1] \rightarrow \mathbb{R}^n$  интегрируемы на  $[t_0, t_1]$ .



Тогда задача Коши для линейного уравнения  $\dot{x} = A(t)x + b(t)$  с начальным условием  $x(t_0) = \xi$  имеет единственное решение и это решение продолжается на весь отрезок  $[t_0, t_1]$ , ([АТФ]).

Пусть  $U$  открыто в  $\mathbb{R}^{1+n}$ , функция  $f : U \rightarrow \mathbb{R}^n$ , зависящая от переменных  $t \in \mathbb{R}$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ , и её частная производная  $\frac{\partial f}{\partial x}$  непрерывны в  $U$ . Тогда

1) для любой точки  $(t_0, x_0) \in U$  в некоторой её окрестности  $(\alpha, \beta) \times V \subset U$  однозначно определено отображение  $\phi : (\alpha, \beta) \times V \rightarrow C([\alpha, \beta], \mathbb{R}^n)$ , сопоставляющее каждой паре  $(\tau, \xi)$  решение задачи Коши  $\dot{x} = f(t, x)$ ,  $x(\tau) = \xi$ , ограниченное на отрезок  $[\alpha, \beta]$ . Отображение  $\phi$  непрерывно. Это утверждение называем *локальной теоремой существования, единственности и непрерывной зависимости от начальных данных для задачи Коши*,

2) если  $\hat{x} \in C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$  — решение дифференциального уравнения  $\dot{x} = f(t, x)$  и кривая  $\{(\hat{x}(t), t) \mid t \in [t_0, t_1]\}$  лежит в  $U$ , то в некоторой окрестности  $(\alpha, \beta) \times V \subset U$  точки  $(\hat{x}(t_0), t_0)$  однозначно определено отображение  $\phi : (\alpha, \beta) \times V \rightarrow C([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ , сопоставляющее паре  $(\tau, \xi)$  решение задачи Коши  $\dot{x} = f(t, x)$ ,  $x(\tau) = \xi$ , ограниченное на отрезок  $[t_0, t_1]$ . При этом

отображение  $\phi$  непрерывно (это утверждение называем *глобальной теоремой существования, единственности и непрерывной зависимости от начальных данных для задачи Коши*),

отображение  $\phi$ , рассматриваемое как отображение из  $(\alpha, \beta) \times V \times [t_0, t_1]$  в  $\mathbb{R}^n$ , непрерывно дифференцируемо по  $\xi \in V$ , функция  $y(\cdot) = \frac{\partial \phi}{\partial \xi} \Big|_{\tau=t_0, \xi=\hat{x}(t_0)}$  принадлежит  $L(\mathbb{R}^n, C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n))$  и выполняется равенство (называемое ещё уравнением в вариациях)  $\dot{y}(t) = f_x(t, \hat{x}(t)) \cdot y(t)$  (это утверждение называем *теоремой о дифференцируемой зависимости от начальных данных для задачи Коши*), ([P]).

Пусть  $U$  открыто в  $\mathbb{R}^{1+n+k}$ , функция  $f : U \rightarrow \mathbb{R}^n$ , зависящая от переменных  $t \in \mathbb{R}$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$  и параметра  $\mu \in \mathbb{R}^k$ , а также её частная производная  $\frac{\partial f}{\partial x}$  непрерывны в  $U$ . Если  $\hat{x} \in C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$  удовлетворяет дифференциальному уравнению  $\dot{x} = f(t, x, \mu)$  при  $\mu = \mu_0$ , а кривая  $\{(\hat{x}(t), \mu_0) \mid t \in [t_0, t_1]\}$  лежит в  $U$ , то в некоторой окрестности  $V$  точки  $\mu_0$  однозначно определено отображение  $\phi :$

$V \rightarrow C([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ , сопоставляющее параметру  $\mu$  решение задачи Коши  $\dot{x} = f(t, x, \mu)$ ,  $x(t_0) = \hat{x}(t_0)$ , ограниченное на отрезок  $[t_0, t_1]$ . При этом

отображение  $\phi$  непрерывно (это утверждение называем *теоремой о непрерывной зависимости от параметра для задачи Коши*),

если дополнительно в  $U$  существует непрерывная производная  $\frac{\partial f}{\partial \mu}$ , то отображение  $\phi(\cdot)$ , рассматриваемое как отображение из  $V \times [t_0, t_1]$  в  $\mathbb{R}^n$  непрерывно дифференцируемо по параметру  $\mu \in V$ , функция  $y(\cdot) = \frac{\partial \phi}{\partial \mu} \Big|_{\mu=\mu_0}$  принадлежит  $L(\mathbb{R}^k, C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n))$  и выполняется равенство  $\dot{y}(t) = f_x(t, \hat{x}(t), \mu_0) \cdot y(t) + f_\mu(t, \hat{x}(t), \mu_0)$  (уравнение в вариациях). Это утверждение называем *теоремой о дифференцируемой зависимости от параметра для задачи Коши*, ([P]).

*Лемма о скруглении углов.* Пусть  $L \in C(\mathbb{R}^{1+2n}, \mathbb{R})$  зависит от  $t \in [t_0, t_1]$  и  $x, \dot{x} \in \mathbb{R}^n$ , функционал  $\mathcal{J} : PC^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$  задаётся формулой  $\mathcal{J}(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t)) dt$ ,  $\hat{x} \in PC^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ .

Тогда найдётся последовательность  $x_k \in C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , сходящаяся к  $\hat{x}(\cdot)$  в пространстве  $C([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ , удовлетворяющая условиям  $x_k(t_0) = \hat{x}(t_0)$ ,  $x_k(t_1) = \hat{x}(t_1)$  при любом  $k \in \mathbb{N}$  и такая, что последовательность  $\mathcal{J}(x_k(\cdot))$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , сходится к  $\mathcal{J}(\hat{x}(\cdot))$ , ([ATF]).

Доказательства предварительных сведений можно найти в книгах

[Z] В.А. Зорич, Математический анализ, ч. 1-2, изд. 4, Москва, МЦНМО, 2002

[KF] А.Н. Колмогоров, С.В. Фомин, Элементы теории функций и функционального анализа, изд. 5, Москва, "Наука", 1981

[P] Л.С. Понтрягин, Обыкновенные дифференциальные уравнения, Москва, "Наука", 1983

[ATF] В.М. Алексеев, В.М. Тихомиров, С.В. Фомин, Оптимальное управление, Москва, "Наука", 1979

С большей частью предварительных сведений можно ознакомиться по книге [ATF].

## 1. Теорема Ферма и правило множителей Лагранжа для гладких задач

### Необходимое условие экстремума для гладкой задачи без ограничений

Рассмотрим задачу без ограничений

$$f(x) \rightarrow \text{extr} (f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}). \quad (P_{1_0})$$

**Предложение 1.** Пусть в задаче  $(P_{1_0})$  функция  $f$  является дифференцируемой в  $\hat{x}$ . Тогда, если  $\hat{x}$  является локальным экстремумом в  $(P_{1_0})$ , то выполнено условие стационарности:

$$f'(\hat{x}) = 0 \quad (\Leftrightarrow \frac{\partial f(\hat{x})}{\partial x_1} = \dots = \frac{\partial f(\hat{x})}{\partial x_n} = 0.) \quad (1_0)$$

Этот результат называют *теоремой Ферма*. Он восходит к Ферма (1638) (см. [1]).

**Доказательство.** Если допустить, что, скажем,  $\frac{\partial f(\hat{x})}{\partial x_1} \neq 0$ , то по определению производной функции одного переменного  $f(\hat{x}_1 + \vartheta, \hat{x}_2, \dots, \hat{x}_n) = f(\hat{x}) + \vartheta \frac{\partial f(\hat{x})}{\partial x_1} + o(\vartheta)$ ,  $\vartheta \in \mathbb{R}$ , и тогда, выбрав  $\vartheta$  достаточно малым и соответствующего знака, убеждаемся, что  $f$  не имеет в  $\hat{x}$  ни локального минимума, ни локального максимума. Противоречие доказывает предложение 1.  $\square$

### Необходимое условие экстремума в гладкой задаче с ограничениями в виде равенств

Рассмотрим задачу с равенствами

$$f_0(x) \rightarrow \text{extr}, \quad f_i(x) = 0, \quad 1 \leq i \leq m, \quad (P_1)$$

$f_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, 0 \leq i \leq m$ . Функция Лагранжа этой задачи имеет вид:  $\mathcal{L}(x, \bar{\lambda}) = \sum_{i=0}^m \lambda_i f_i(x)$ .

**Теорема 1.** Пусть в задаче  $(P_1)$  функции  $f_i, 0 \leq i \leq m$ , непрерывно дифференцируемы в окрестности  $\hat{x}$ . Тогда необходимое условие локального экстремума в задаче  $(P_1)$  в точке  $\hat{x}$  соответствует принципу Лагранжа. А именно, найдётся вектор  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m) \neq 0$  множителей Лагранжа, такой что для функции Лагранжа (в соответствии с предложением 1) выполнено условие стационарности:

$$\mathcal{L}_x(\hat{x}, \bar{\lambda}) = 0 \Leftrightarrow \sum_{i=0}^m \lambda_i f'_i(\hat{x}) = 0. \quad (1)$$

Этот результат называют *правилом множителей Лагранжа* (Лагранж, 1797, [3]).

**Доказательство.** Соотношение (1) означает, что векторы  $\{f'_i(\hat{x})\}_{i=0}^m$  линейно зависимы. Покажем, что их линейная независимость ведёт к противоречию. Действительно, если эти вектора линейно независимы, то, по теореме о ранге матрицы,  $m+1 \leq n$  и один из миноров матрицы  $(\frac{\partial f_i(\hat{x})}{\partial x_j})_{0 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n}$  порядка  $m+1$  отличен от нуля. Будем считать, например, что матрица  $(\frac{\partial f_i(\hat{x})}{\partial x_j})_{0 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq m+1}$  невырождена. Тогда отображение  $\Psi(x_1, \dots, x_{m+1}) = \mathcal{F}(x_1, \dots, x_{m+1}, \hat{x}_{m+2}, \dots, \hat{x}_n)$ , где  $\mathcal{F} = (f_0, \dots, f_m)^T$ , удовлетворяет теореме об обратной функции и, значит, в любой окрестности точки  $\hat{x}$  при любом малом по модулю действительном  $\alpha$  разрешима система уравнений  $f_0(x) = f_0(\hat{x}) + \alpha, f_1(x) = \dots = f_m(x) = 0$ , т. е.  $\hat{x}$  – не локальный экстремум.  $\square$

## 2. Уравнение Эйлера для простейшей задачи и необходимое условие экстремума для изопериметрической задачи вариационного исчисления

### Необходимое условие экстремума в простейшей задаче

Рассмотрим задачу

$$\mathcal{J}(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t)) dt \rightarrow \text{extr}, \quad x(t_j) = x_j, \quad j = 0, 1, \quad (P_{2_0})$$

$L : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  (её называют *простейшей задачей* вариационного исчисления).

**Предложение 2.** Пусть в задаче  $(P_{2_0})$  функция  $L$  непрерывно-дифференцируема в окрестности расширенного графика  $\Gamma_{\hat{x}(\cdot)} = \{(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))^T \in \mathbb{R}^3 \mid t \in [t_0, t_1]\}$  непрерывно-дифференцируемой функции  $\hat{x}(\cdot)$ . Тогда, если  $\hat{x}(\cdot)$  доставляет локальный экстремум задаче  $(P_{2_0})$  в пространстве  $C^1([t_0, t_1])$ , то функция  $t \mapsto \hat{L}_{\dot{x}}(t)$  непрерывно-дифференци-

руема и выполнено следующее уравнение (уравнение Эйлера):

$$-\frac{d}{dt}\widehat{L}_{\dot{x}}(t) + \widehat{L}_x(t) = 0, \quad (2_0)$$

где  $\widehat{L}_{\dot{x}}(t) = L_{\dot{x}}(t, \widehat{x}(t), \dot{\widehat{x}}(t))$ ,  $\widehat{L}_x(t) = L_x(t, \widehat{x}(t), \dot{\widehat{x}}(t))$  (Эйлер, 1744, см. [2]).

**Доказательство.** Пусть  $v \in C_0^1([t_0, t_1])$ . Тогда функция  $\widehat{x}(\cdot) + \vartheta v(\cdot)$  допустима при любом  $\vartheta \in \mathbb{R}$ . Положим  $\psi(\vartheta, v(\cdot)) = \mathcal{J}(\widehat{x}(\cdot) + \vartheta v(\cdot))$ . По одномерной теореме Ферма, применённой к отображению  $\psi(\vartheta, v(\cdot))$  в точке  $\vartheta = 0$ , получим (пользуясь теоремой о дифференцировании интеграла по параметру):  $0 = \frac{d\psi(\vartheta, v(\cdot))}{d\vartheta}|_{\vartheta=0} = \int_{t_0}^{t_1} (\widehat{L}_{\dot{x}}(t)\dot{v}(t) + \widehat{L}_x(t)v(t))dt$ . После интегрирования по частям получаем:  $0 = \int_{t_0}^{t_1} (\widehat{L}_{\dot{x}}(t) + \int_t^{t_1} \widehat{L}_x(\tau)d\tau)\dot{v}(t)dt = \int_{t_0}^{t_1} (\widehat{L}_{\dot{x}}(t) + \int_t^{t_1} \widehat{L}_x(\tau)d\tau - c)\dot{v}(t)dt$  при любом значении  $c \in \mathbb{R}$ . Если выбрать функцию  $v(\cdot)$  и константу  $c$  так, чтобы  $\dot{v}(t) = (\widehat{L}_{\dot{x}}(t) + \int_t^{t_1} \widehat{L}_x(\tau)d\tau - c)$ ,  $v(t_0) = 0$  и  $\int_{t_0}^{t_1} \dot{v}(t)dt = 0$ , то получим, что  $v(\cdot)$  допустима и  $\int_{t_0}^{t_1} (\widehat{L}_{\dot{x}}(t) + \int_t^{t_1} \widehat{L}_x(\tau)d\tau - c)^2 dt = 0$ , откуда следует, что  $\widehat{L}_{\dot{x}}(t) + \int_t^{t_1} \widehat{L}_x(\tau)d\tau - c \equiv 0$  и непрерывная дифференцируемость  $\widehat{L}_{\dot{x}}(t)$ . После дифференцирования приходим к уравнению Эйлера.  $\square$

**Замечание.** По такой же схеме выводятся необходимые условия экстремума для простейшей векторной задачи, когда аргументы  $x, \dot{x}$  функции  $L$  принадлежат  $\mathbb{R}^n$  (см. также теорему 3).

### Необходимое условие экстремума в изопериметрической задаче вариационного исчисления

Рассмотрим *изопериметрическую задачу* вариационного исчисления

$$\mathcal{J}_0(x(\cdot)) \rightarrow \text{extr}, \quad \mathcal{J}_i(x(\cdot)) = 0, \quad 1 \leq i \leq m, \quad x(t_j) = x_j, \quad j = 0, 1, \quad (P_2)$$

где  $\mathcal{J}_i(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L_i(t, x(t), \dot{x}(t))dt$ ,  $L_i : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $0 \leq i \leq m$ . Функция Лагранжа этой задачи имеет вид:  $\mathcal{L}(x, \bar{\lambda}) = \sum_{i=0}^m \lambda_i \mathcal{J}_i(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t))dt$  и  $L = \sum_{i=0}^m \lambda_i L_i$ .

**Теорема 2.** Пусть в задаче  $(P_2)$  функции  $L_i$ ,  $0 \leq i \leq m$ , непрерывно дифференцируемы в окрестности расширенного графика  $\Gamma_{\hat{x}(\cdot)} = \{(t, \hat{x}(t), \hat{x}(t))^T \in \mathbb{R}^3 \mid t \in [t_0, t_1]\}$  непрерывно дифференцируемой функции  $\hat{x}(\cdot)$ . Тогда, если функция  $\hat{x}(\cdot)$  доставляет локальный экстремум задаче  $(P_2)$  в пространстве  $C^1([t_0, t_1])$ , то необходимое условие локального экстремума в точке  $\hat{x}(\cdot)$  соответствует принципу Лагранжа. А именно, найдётся вектор  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m) \neq 0$  множителей Лагранжа, что для функции Лагранжа (в соответствии с предложением 2) выполнено уравнение Эйлера:

$$-\frac{d}{dt}\widehat{L}_{\dot{x}}(t) + \widehat{L}_x(t) = 0, \quad (2)$$

где  $\widehat{L}_{\dot{x}}(t) = L_{\dot{x}}(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))$ ,  $\widehat{L}_x(t) = L_x(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))$  (Эйлер, 1744, см. [2]).

**Доказательство.** Для линейного отображения  $\Lambda(\cdot)$  из пространства  $C_0^1([t_0, t_1])$  в  $\mathbb{R}^{m+1}$ ,

$$\Lambda v(\cdot) = (\mathcal{J}'_0(\hat{x}(\cdot))[v(\cdot)], \dots, \mathcal{J}'_m(\hat{x}(\cdot))[v(\cdot)])^T, \quad v(\cdot) \in C_0^1([t_0, t_1]),$$

$$\mathcal{J}'_i(\hat{x}(\cdot))[v(\cdot)] = \int_{t_0}^{t_1} ((\widehat{L}_i)_{\dot{x}}(t) \cdot \dot{v}(t) + (\widehat{L}_i)_x(t) \cdot v(t)) dt,$$

возможно одно из двух: образ оператора  $\Lambda$  есть собственное подпространство  $\mathbb{R}^{m+1}$  либо всё пространство  $\mathbb{R}^{m+1}$ . В первом случае найдётся ненулевой вектор  $y \in \mathbb{R}^{m+1}$ , ортогональный этому подпространству; пусть  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m) = y^T$ . Тогда  $\bar{\lambda} \cdot \Lambda v(\cdot) = \langle y, \Lambda v(\cdot) \rangle = \int_{t_0}^{t_1} (\widehat{L}_{\dot{x}}(t) \cdot \dot{v}(t) + \widehat{L}_x(t) \cdot v(t)) dt = 0 \quad \forall v(\cdot) \in C_0^1([t_0, t_1])$ . Отсюда (как и в предложении 2) выводится уравнение Эйлера (2). Во втором случае найдётся подпространство  $M \subset C_0^1([t_0, t_1])$ ,  $\dim M = m + 1$ , такое что  $\Lambda(M) = \mathbb{R}^{m+1}$ . Это означает, что  $\Lambda|_M$  — изоморфизм между  $M$  и  $\mathbb{R}^{m+1}$ . Функция  $\hat{x}(\cdot) + v(\cdot)$  допустима в задаче  $(P_2)$  при любом  $v(\cdot) \in M$ . Пусть  $\vartheta \in \mathbb{R}^{m+1}$ ,  $\psi(\vartheta) = (\mathcal{J}'_0(\hat{x}(\cdot) + v(\cdot)), \dots, \mathcal{J}'_m(\hat{x}(\cdot) + v(\cdot)))^T$ , где  $v(\cdot) = (\Lambda|_M)^{-1}(\vartheta)$ . По теореме о дифференцировании интеграла по параметру (и определению производной по направлению)  $\psi'(0)[\vartheta] = \Lambda v(\cdot) = \vartheta$ ,

т.е.  $\psi'(0)$  — тождественный оператор; по теореме об обратной функции, применённой к  $\psi(\cdot)$  в точке  $\vartheta = 0$ , в любой окрестности  $\hat{x}(\cdot)$  при любом достаточно малом по модулю  $\varepsilon$  возможно разрешить систему уравнений  $\mathcal{J}_0(x(\cdot)) = \mathcal{J}_0(\hat{x}(\cdot)) + \varepsilon$ ,  $\mathcal{J}_1(x(\cdot)) = \dots = \mathcal{J}_m(x(\cdot)) = 0$ , а это противоречит тому, что  $\hat{x}(\cdot)$  — локальный экстремум задачи.  $\square$

### 3. Уравнение Эйлера и условия трансверсальности в задаче Больца и необходимое условие экстремума для задачи Лагранжа вариационного исчисления

#### Необходимое условие экстремума в задаче Больца

Рассмотрим задачу вариационного исчисления без ограничений (*задача Больца*):

$$\mathcal{B}(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t)) dt + \ell(x(t_0), x(t_1)) \rightarrow \text{extr}, (P_{3_0})$$

где  $L : \mathbb{R}^{2n+1} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $l : \mathbb{R}^{2n} \rightarrow \mathbb{R}$ .

**Предложение 3.** Пусть в задаче  $(P_{3_0})$  функция  $l$  непрерывно дифференцируема в окрестности точки  $(\hat{x}(t_0), \hat{x}(t_1))$ , функция  $L$  непрерывно дифференцируема в окрестности расширенного графика  $\left\{ \begin{pmatrix} t \\ \hat{x}(t) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2n+1} \mid t \in [t_0, t_1] \right\}$  функции  $\hat{x}(\cdot) \in C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ . Тогда, если  $\hat{x}(\cdot)$  доставляет локальный экстремум задаче  $(P_{3_0})$  в  $C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ , то отображение  $t \mapsto \hat{L}_{\hat{x}}(t)$  непрерывно-дифференцируемо и выполнены а) уравнение Эйлера и б) условие трансверсальности:

$$а) -\frac{d}{dt} \hat{L}_{\dot{x}}(t) + \hat{L}_x(t) = 0, \quad б) \hat{L}_{\dot{x}}(t_i) = (-1)^i \hat{\ell}_{x(t_i)}, \quad i = 0, 1, \quad (3_0)$$

где  $\hat{L}_{\dot{x}}(t) = L_{\dot{x}}(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))$ ,  $\hat{L}_x(t) = L_x(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))$ ,  $\hat{\ell}_{x(t_i)} = \frac{\partial \ell(\hat{x}(t_0), \hat{x}(t_1))}{\partial x(t_i)}$ ,  $i = 0, 1$ .

**Доказательство** (при  $n = 1$ ). Выбрав  $v(\cdot) \in C^1([t_0, t_1])$ , полагаем  $\psi(\vartheta, v(\cdot)) = \mathcal{B}(\hat{x}(\cdot) + \vartheta v(\cdot))$ . Условия гладкости в предложении 3 и теоремы о дифференцировании интеграла по параметру позволяют дифференцировать эту функцию по  $\vartheta$  в точке 0. Применяя предложение 1, получаем:

$$0 = \left. \frac{d\psi(\vartheta, v(\cdot))}{d\vartheta} \right|_{\vartheta=0} = \int_{t_0}^{t_1} (\widehat{L}_{\dot{x}}(t)\dot{v}(t) + \widehat{L}_x(t)v(t))dt + \widehat{\ell}_{x(t_0)}v(t_0) + \widehat{\ell}_{x(t_1)}v(t_1). \quad (i)$$

Решив задачу Коши:  $\dot{p} = \widehat{L}_x(t)$ ,  $p(t_1) = -\widehat{\ell}_{x(t_1)}$ , т. е. положив  $p(t) = -(\widehat{\ell}_{x(t_1)} + \int_t^{t_1} \widehat{L}_x(\tau)d\tau)$ , подставляем  $\dot{p}(t)$  вместо  $\widehat{L}_{\dot{x}}(t)$  в (i), интегрируем по частям и, учитывая, что  $p(t_1) = -\widehat{\ell}_{x(t_1)}$ , получаем:

$$\int_{t_0}^{t_1} (\widehat{L}_{\dot{x}}(t) - p(t))\dot{v}(t)dt + (\widehat{\ell}_{x(t_0)} - p(t_0))v(t_0) = 0 \quad (ii)$$

при любом  $v(\cdot) \in C^1([t_0, t_1])$ . А положив  $v(t) = \widehat{\ell}_{x(t_0)} - p(t_0) + \int_{t_0}^t (\widehat{L}_{\dot{x}}(\tau) - p(\tau))d\tau$  и подставив это выражение в (ii), получаем:  $\int_{t_0}^{t_1} (\widehat{L}_{\dot{x}}(t) - p(t))^2 dt + (\widehat{\ell}_{x(t_0)} - p(t_0))^2 = 0$ , откуда приходим к соотношениям  $p(t) = \widehat{L}_{\dot{x}}(t)$ ,  $\dot{p}(t) = \widehat{L}_x(t)$ ,  $p(t_1) = -\widehat{\ell}_{x(t_1)}$ ,  $p(t_0) = \widehat{\ell}_{x(t_0)}$ , которые равнозначны соотношениям (3<sub>0</sub>). Случай  $n > 1$  рассматривается аналогично.  $\square$

**ЗАМЕЧАНИЕ.** Доказательство предложения 3, которое может показаться вычурным и немотивированным, пролагает путь к доказательству общего результата, приводимого ниже.

### Необходимое условие экстремума в задаче Лагранжа в понтрягинской форме

Рассмотрим задачу

$$\mathcal{J}(x(\cdot), u(\cdot)) \rightarrow \text{extr}, \dot{x} = \varphi(t, x(t), u(t)), x(t_i) = x_i, i = 0, 1, (P_3)$$

в которой  $\mathcal{J}(x(\cdot), u(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} f(t, x(t), u(t))dt$ ,  $f: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^r \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\varphi: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^r \rightarrow \mathbb{R}^n$ . Будем называть её *задачей Лагранжа в понтрягинской форме*.

Функция Лагранжа этой задачи имеет вид:  $\mathcal{L}(x(\cdot), u(\cdot), \bar{\lambda}) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t), u(t))dt$ , где  $L(t, x, \dot{x}, u) = \lambda_0 f(t, x, u) + p(t) \cdot (\dot{x} - \varphi(t, x, u))$ ,  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, p(\cdot)) \in \mathbb{R} \times C^1([t_0, t_1], (\mathbb{R}^n)^*)$ .



**Теорема 3.** Пусть в задаче  $(P_3)$  функции  $f$  и  $\varphi$  непрерывно дифференцируемы в окрестности кривой  $\left\{ \begin{pmatrix} \hat{x}(t) \\ \hat{u}(t) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{1+n+r} \mid t \in [t_0, t_1] \right\}$ . Тогда необходимое условие локального экстремума в точке  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{u}(\cdot) \end{pmatrix}$  из пространства  $C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n) \times C([t_0, t_1], \mathbb{R}^r)$  в задаче  $(P_3)$  соответствует принципу Лагранжа. А именно, найдётся ненулевой вектор  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, p(\cdot))$  множителей Лагранжа, что для функции Лагранжа выполнены (в соответствии с условием экстремума для простейшей задачи) а) уравнение Эйлера по  $x(\cdot)$  и а') уравнение Эйлера по  $u(\cdot)$ :

$$a) -\dot{p}(t) = p(t) \cdot \widehat{\varphi}_x(t) - \lambda_0 \widehat{f}_x(t), \quad a') 0 = p(t) \cdot \widehat{\varphi}_u(t) - \lambda_0 \widehat{f}_u(t) \quad (3)$$

(здесь  $\widehat{f}_x(t) = f_x(t, \widehat{x}(t), \widehat{u}(t)) \in (\mathbb{R}^n)^*$  при любом  $t \in [t_0, t_1]$ . Аналогично, при  $t \in [t_0, t_1]$   $\widehat{f}_u(t) = f_u(t, \widehat{x}(t), \widehat{u}(t)) \in (\mathbb{R}^r)^*$ ,  $\widehat{\varphi}_x(t) = \varphi_x(t, \widehat{x}(t), \widehat{u}(t)) \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$ ,  $\widehat{\varphi}_u(t) = \varphi_u(t, \widehat{x}(t), \widehat{u}(t)) \in L(\mathbb{R}^r, \mathbb{R}^n)$ ). Соотношение а) называется сопряжённым уравнением по  $x$ , соотношение а') называется сопряжённым уравнением по  $u$ .

**Доказательство.** Пусть пара  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{u}(\cdot) \end{pmatrix}$  доставляет локальный экстремум задаче  $(P_3)$ . Рассмотрим любую функцию  $v(\cdot) \in C([t_0, t_1], \mathbb{R}^r)$  и положим  $u_\vartheta(t) = u_\vartheta(t, v(\cdot)) = \widehat{u}(t) + \vartheta v(t)$ ,  $\vartheta \in \mathbb{R}$ . Функцию  $u_\vartheta(\cdot)$  называют *вариацией* функции  $\widehat{u}(\cdot)$ . Если  $\vartheta$  достаточно мало по модулю, то из теоремы о дифференцируемой зависимости решения задачи Коши от параметра следует, что на  $[t_0, t_1]$  существует единственное решение дифференциального уравнения:  $\dot{x} = \varphi(t, x, u_\vartheta(t))$  с начальным условием  $x(t_0) = x_0$ . При  $t \in [t_0, t_1]$  его значения будем обозначать через  $x_\vartheta(t) = x_\vartheta(t, v(\cdot))$ . По теореме о дифференцируемой зависимости решения задачи Коши от параметров для  $t \in [t_0, t_1]$  существует  $\frac{d}{d\vartheta} x_\vartheta(t, v(\cdot))|_{\vartheta=0} = y(t, v(\cdot))$ , причём функция  $y(\cdot, v)$  является решением задачи Коши для линейного неоднородного уравнения  $\dot{y}(t) = \widehat{\varphi}_x(t) y(t) + \widehat{\varphi}_u(t) v(t)$  с начальным условием  $y(t_0) = 0$ . Из

теоремы о дифференцировании интеграла по параметру  $\frac{d}{d\vartheta} \mathcal{J}(x_{\vartheta}(\cdot), u_{\vartheta}(\cdot))|_{\vartheta=0} = \int_{t_0}^{t_1} (\widehat{f}_x(t) \cdot y(t, v(\cdot)) + \widehat{f}_u(t) \cdot v(t)) dt$ . Обозначим это число  $y_0(v(\cdot))$ . Функции  $v(\cdot)$  сопоставим вектор  $\eta(v(\cdot)) = \begin{pmatrix} y_0(v(\cdot)) \\ y(t_1, v(\cdot)) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+1}$ . Возможно одно из двух: линейная оболочка  $\{\eta(v(\cdot))\}_{v(\cdot) \in C([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)}$  не совпадает или совпадает с  $\mathbb{R}^{n+1}$ . В первом случае по теореме отделимости найдём ненулевой элемент  $(\lambda_0, \lambda) \in \mathbb{R} \times (\mathbb{R}^n)^*$ , для которого  $\lambda_0 y_0(v(\cdot)) + \lambda \cdot y(t_1, v(\cdot)) = 0 \ \forall v(\cdot) \in C([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ . Решим задачу Коши для линейного уравнения  $-\dot{p} = p \widehat{\varphi}_x(t) - \lambda_0 \widehat{f}_x(t)$ ,  $p(t_1) = -\lambda$ . Тогда, из определения  $(\lambda_0, \lambda)$  и отображений  $p(\cdot)$ ,  $y(\cdot, v)$  получим:  $0 = \int_{t_0}^{t_1} (\dot{p}(t) + p(t) \widehat{\varphi}_x(t) - \lambda_0 \widehat{f}_x(t)) \cdot y(t, v(\cdot)) dt = -\lambda \cdot y(t_1, v(\cdot)) + \int_{t_0}^{t_1} (p(t) \cdot (-\widehat{\varphi}_x(t) y(t, v(\cdot)) - \widehat{\varphi}_u(t) v(t)) + (p(t) \widehat{\varphi}_x(t) - \lambda_0 \widehat{f}_x(t)) \cdot y(t, v(\cdot))) dt = \int_{t_0}^{t_1} (\lambda_0 \widehat{f}_u(t) - p(t) \widehat{\varphi}_u(t)) \cdot v(t) dt$ . Ввиду произвольности  $v(\cdot)$  приходим ко второму сопряжённому уравнению.

Во втором случае выберем  $\{v_1(\cdot), \dots, v_{n+1}(\cdot)\}$  так, чтобы система векторов  $\{\eta(v_i(\cdot))\}_{i=1}^{n+1}$  образовывала бы базис в  $\mathbb{R}^{n+1}$ . Рассмотрим вариацию  $u_{\bar{\vartheta}}(\cdot) = \widehat{u}(\cdot) + \sum_{i=1}^{n+1} \vartheta_i v_i(\cdot)$ ,  $\bar{\vartheta} = (\vartheta_i) \in \mathbb{R}^{n+1}$ , и найдём  $x_{\bar{\vartheta}}(\cdot)$ , являющимся решением задачи Коши  $\dot{x} = \varphi(t, x, u_{\bar{\vartheta}}(t))$ ,  $x(t_0) = x_0$ . Теорема о непрерывной зависимости решения от параметров позволяет сделать это, если длина вектора  $\bar{\vartheta}$  достаточно мала, а теорема о дифференцируемой зависимости решения от параметров приводит к тому, что отображение  $g(\bar{\vartheta}) = \begin{pmatrix} \mathcal{J}(x_{\bar{\vartheta}}(\cdot), u_{\bar{\vartheta}}(\cdot)) \\ x_{\bar{\vartheta}}(t_1) \end{pmatrix}$  является непрерывно-дифференцируемым в окрестности нуля и его производная при  $\bar{\vartheta} = 0$  задаёт изоморфизм  $\mathbb{R}^{n+1}$  на себя. Поэтому, по теореме об обратном отображении, применённой к  $g(\cdot)$  в точке  $\bar{\vartheta} = 0$ , в любой окрестности пары  $\begin{pmatrix} \widehat{x}(\cdot) \\ \widehat{u}(\cdot) \end{pmatrix}$  при любом достаточно малом по модулю  $\sigma \in \mathbb{R}$  возможно решить систему уравнений  $\mathcal{J}(x_{\bar{\vartheta}(\sigma)}(\cdot), u_{\bar{\vartheta}(\sigma)}(\cdot)) = \mathcal{J}(\widehat{x}(\cdot), \widehat{u}(\cdot)) + \sigma$ ,  $x_{\bar{\vartheta}(\sigma)}(t_1) = x_1$ , что противоречит локальной экстремальности  $\begin{pmatrix} \widehat{x}(\cdot) \\ \widehat{u}(\cdot) \end{pmatrix}$ . Значит, вторая возможность ведёт к противоречию. Теорема доказана.  $\square$

#### 4. Критерий минимума для простейшей задачи и принцип максимума Понтрягина для общей (понтрягинской) задачи оптимального управления

##### Критерий минимума для простейшей задачи оптимального управления

Рассмотрим задачу:

$$\mathcal{I}(u(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, u(t)) dt \rightarrow \min, \quad u(t) \in U \quad (L : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^r \rightarrow \mathbb{R}). \quad (P_{4_0})$$

Будем называть её *простейшей задачей оптимального управления*.

**Предложение 4.** Пусть в задаче  $(P_{4_0})$  функция  $L$  непрерывна на  $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^r$ ,  $U \subset \mathbb{R}^r$ . Тогда  $\hat{u}(\cdot) \in PC([t_0, t_1], U)$  является решением задачи  $(P_{4_0})$  в том и только в том случае, если в любой точке непрерывности  $\hat{u}(\cdot)$  выполнено условие минимума:

$$c) \quad L(t, u) \geq L(t, \hat{u}(t)) \quad \forall u \in U. \quad (4_0)$$

**Доказательство.** Если  $\tau \in [t_0, t_1]$  – точка непрерывности  $\hat{u}(\cdot)$  и величина  $L(\tau, u)$  не достигает минимума по  $u \in U$  в точке  $\hat{u}(\tau) \in U$ , то в малой окрестности точки  $\tau$ , при некотором  $\bar{u} \in U$  значение  $L(t, \bar{u})$  меньше чем  $L(t, \hat{u}(t))$ ; тогда, заменив  $\hat{u}(\cdot)$  на этой окрестности значением  $\bar{u}$ , приходим к противоречию с тем, что  $\hat{u}(\cdot)$  является решением задачи.  $\square$

##### Принцип максимума Понтрягина для задачи оптимального управления в понтрягинской форме

Пусть  $\Xi = PC^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n) \times PC([t_0, t_1], \mathbb{R}^r)$ ,  $\mathcal{J}(x(\cdot), u(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} f(t, x(t), u(t)) dt$ , где  $\begin{pmatrix} x(\cdot) \\ u(\cdot) \end{pmatrix} \in \Sigma$ ,  $f : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^r \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $t_0, t_1 \in \mathbb{R}$ . Рассмотрим задачу (которую назовём *задачей оптимального управления в понтрягинской форме*)

$$\mathcal{J}(x(\cdot), u(\cdot)) \rightarrow \min, \quad \dot{x} = \varphi(t, x(t), u(t)), \quad x(t_0) = x_0, \quad x(t_1) = x_1, \\ u(t) \in U, \quad t \in [t_0, t_1], \quad (P_4)$$

в которой  $\varphi : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^r \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $U \subset \mathbb{R}^r$ . Её функция Лагранжа имеет вид:  $\mathcal{L}(x(\cdot), u(\cdot), \bar{\lambda}) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t), u(t)) dt$ , где  $L(t, x, \dot{x}, u) = \lambda_0 f(t, x, u) + p(t) \cdot (\dot{x} - \varphi(t, x, u))$ ,  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, p(\cdot)) \in$

$\mathbb{R}_+ \times PC^1([t_0, t_1], (\mathbb{R}^n)^*)$ . Скажем, что  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{u}(\cdot) \end{pmatrix} \in \Sigma$  доставляет сильный локальный минимум задаче  $(P_4)$ , если пара  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{u}(\cdot) \end{pmatrix}$  допустима и для некоторого  $\delta > 0$  при всех допустимых  $\begin{pmatrix} x(\cdot) \\ u(\cdot) \end{pmatrix}$ , удовлетворяющих условию  $\|x(\cdot) - \hat{x}(\cdot)\|_{C[t_0, t_1]} < \delta$ , верно неравенство  $\mathcal{J}(x(\cdot), u(\cdot)) \geq \mathcal{J}(\hat{x}(\cdot), \hat{u}(\cdot))$ .

**Теорема 4.** Пусть в задаче  $(P_4)$  пара  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{u}(\cdot) \end{pmatrix} \in \Sigma$ ,  $G$  — окрестность графика  $\{(\hat{x}(t), \hat{u}(t)) \mid t \in [t_0, t_1]\}$  функции  $\hat{x}(\cdot)$ ,  $f \in C(G \times U, \mathbb{R})$ ,  $\varphi \in C(G \times U, \mathbb{R}^n)$ , причём  $f_x, \varphi_x$  также непрерывны на  $G \times U$ . Тогда, если  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{u}(\cdot) \end{pmatrix}$  доставляет сильный локальный минимум задаче  $(P_4)$ , то необходимое условие минимума в этой задаче в точке  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{u}(\cdot) \end{pmatrix}$  находится в соответствии с принципом Лагранжа. А именно, найдётся ненулевой вектор  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, p(\cdot)) \in \mathbb{R}_+ \times PC^1([t_0, t_1], (\mathbb{R}^n)^*)$  множителей Лагранжа, при котором для функции Лагранжа в точках непрерывности управления  $\hat{u}(\cdot)$  выполнены (в соответствии с предложениями 2 и 4) а) уравнение Эйлера по  $x(\cdot)$  и в) условие минимума по  $u(\cdot)$ :

$$a) -\dot{p}(t) = p(t)\hat{\varphi}_x(t) - \lambda_0 \hat{f}_x(t), \quad c) \min_{u \in U} L(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t), u) = \hat{L}(t), \quad (4)$$

где  $\hat{L}(t) = L(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t), \hat{u}(t))$ ,  $\hat{\varphi}_x(t) = \varphi_x(t, \hat{x}(t), \hat{u}(t))$ ,  $\hat{f}_x(t) = f_x(t, \hat{x}(t), \hat{u}(t))$ ,  $t \in [t_0, t_1]$ . В задаче со свободным правым концом (когда условие  $x(t_1) = x_1$  отсутствует, к условиям а) и в) добавляется условие б)  $p(t_1) = 0$  трансверсальности и  $\lambda_0 = 1$ .

Задачу со свободным правым концом можно свести к задаче

$$g(x(t_1)) \rightarrow \min, \quad \dot{x} = \varphi(t, x(t), u(t)), \quad x(t_0) = x_0, \\ u(t) \in U, \quad t \in [t_0, t_1], \quad (P'_4)$$

в которой  $\varphi : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^r \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $U \subset \mathbb{R}^r$ ,  $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ . Её функцию Лагранжа запишем в виде:  $\mathcal{L}(x(\cdot), u(\cdot), \bar{\lambda}) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t), u(t)) dt + g(x(t_1))$ , где  $L(t, x, \dot{x}, u) = p(t) \cdot (\dot{x} - \varphi(t, x, u))$ ,  $\bar{\lambda} = (1, p(\cdot)) \in \mathbb{R}_+ \times PC^1([t_0, t_1], (\mathbb{R}^n)^*)$ . Теорема 4 для задачи  $(P'_4)$  приобретает вид

**Теорема 4'.** Пусть в задаче  $(P'_4)$  пара  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{u}(\cdot) \end{pmatrix} \in \Sigma$ ,  $G$

– окрестность графика  $\{(\hat{x}(t) \mid t \in [t_0, t_1])\}$  функции  $\hat{x}(\cdot)$ ,  $f \in C(G \times U, \mathbb{R})$ ,  $\varphi \in C(G \times U, \mathbb{R}^n)$ , причём  $f_x, \varphi_x$  также непрерывны на  $G \times U$ , пусть функция  $g(\cdot)$  непрерывно дифференцируема в окрестности точки  $\hat{x}(t_1)$ . Тогда, если  $(\hat{x}(\cdot), \hat{u}(\cdot))$  доставляет сильный локальный минимум задаче  $(P'_4)$ , то необходимое условие минимума в этой задаче в точке  $(\hat{x}(\cdot), \hat{u}(\cdot))$  соответствует принципу Лагранжа. А именно, найдётся вектор  $\bar{\lambda} = (1, p(\cdot)) \in \mathbb{R}_+ \times PC^1([t_0, t_1], (\mathbb{R}^n)^*)$  множителей Лагранжа, при котором для функции Лагранжа в точках непрерывности управления  $\hat{u}(\cdot)$  выполнены (в соответствии с предложениями 2 и 4) а) уравнение Эйлера по  $x(\cdot)$ , с) условие минимума по  $u(\cdot)$  и б) условие трансверсальности в правом конце:

$$\begin{aligned} \text{а) } & -\dot{p}(t) = p(t)\hat{\varphi}_x(t), \quad \text{с) } \min_{u \in U} L(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t), u) = \hat{L}(t), \\ \text{б) } & p(t_1) = -g_x(\hat{x}(t_1)), \\ \text{и } & \hat{L}(t) = L(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t), \hat{u}(t)), \quad \hat{\varphi}_x(t) = \varphi_x(t, \hat{x}(t), \hat{u}(t)), \quad t \in [t_0, t_1]. \end{aligned} \quad (4')$$

**Доказательство теоремы 4'.** Достаточно доказать теорему для точек  $\tau \in (t_0, t_1)$ , в которых  $\hat{u}(\cdot)$  непрерывна. Пусть  $\tau_1 < \dots < \tau_m < t_1$  – все точки разрыва  $\hat{u}(\cdot)$ , расположенные правее  $\tau$ ,  $\tau_0 = \tau$ ,  $\tau_{m+1} = t_1$  ( $m = 0$ , если точек разрыва нет). Для  $\alpha \in \mathbb{R}_+$ ,  $\tau \in (t_0, t_1)$ ,  $v \in U$  положим  $u_\alpha(t) = u_\alpha(t, \tau, v) = \hat{u}(t)$ , если  $t \notin [\tau - \alpha, \tau]$  и  $u_\alpha(t) = v$ , если  $t \in [\tau - \alpha, \tau]$ . Функцию  $u_\alpha(\cdot, \tau, v)$  называют *игольчатой вариацией*. Если  $\alpha > 0$  достаточно мало, то  $u_\alpha(\cdot)$  допустима в задаче.

По локальной теореме существования (и единственности) решения задачи Коши, применённой в точке  $(\hat{x}(\tau))$  к задаче  $\dot{x}(t) = \varphi(t, x(t), v)$  с начальным условием  $x(\tau - \alpha) = \hat{x}(\tau - \alpha)$ , и по глобальной теореме о непрерывной зависимости решения задачи Коши от начальных данных, применённой при каждом  $k \in \{0, \dots, m\}$  к уравнению  $\dot{x} = \varphi(t, x, \hat{u}(t))$  для  $\hat{x}(\cdot) : [\tau_k, \tau_{k+1}] \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ , получаем, что в классе  $PC^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^{n+1})$  существует решение задачи Коши  $\dot{x} = \varphi(t, x, u_\alpha(t))$ ,  $x(t_0) = x_0$ , стремящееся к  $\hat{x}(\cdot)$  при  $\alpha \rightarrow +0$  в метрике пространства  $C[t_0, t_1]$ . Обозначим это решение  $x_\alpha(\cdot) = x_\alpha(\cdot, \tau, v)$ .

Так как  $x_\alpha(\cdot)$  равномерно стремится к  $\widehat{x}(\cdot)$  при  $\alpha \rightarrow +0$ , функция  $\varphi(\cdot)$  непрерывна,  $x_\alpha(\tau) = \widehat{x}(\tau - \alpha) + \int_{\tau - \alpha}^{\tau} \varphi(s, \widehat{x}(s), v) ds + \int_{\tau - \alpha}^{\tau} (\varphi(s, x_\alpha(s), v) - \varphi(s, \widehat{x}(s), v)) ds$ , то

$$\frac{dx_\alpha(\tau)}{d\alpha} \Big|_{\alpha=+0} = \lim_{\alpha \rightarrow +0} \frac{x_\alpha(\tau) - \widehat{x}(\tau)}{\alpha} = \varphi(\tau, \widehat{x}(\tau), v) - \widehat{\varphi}(\tau). \quad (i)$$

Обозначим  $\Delta_{\tau, v} \varphi := \varphi(\tau, \widehat{x}(\tau), v) - \widehat{\varphi}(\tau)$ . По теореме о дифференцируемой зависимости решения от начальных данных на каждом отрезке  $[\tau_k, \tau_{k+1}]$ ,  $k = 0, \dots, m$ , существует непрерывная производная

$$\frac{dx_\alpha(t)}{dx_\alpha(\tau_k)} \Big|_{\alpha=+0};$$

отсюда, из (i) и теоремы о суперпозиции следует, что на каждом отрезке  $[\tau_k, \tau_{k+1}]$ ,  $k = 0, \dots, m$ , существует непрерывная производная  $y(t) := \frac{dx_\alpha(t)}{d\alpha} \Big|_{\alpha=+0}$ . Из того, что на  $[\tau, t_1]$  значение  $y(t)$  определено однозначно и  $y(\cdot)$  непрерывна на каждом из отрезков  $[\tau_k, \tau_{k+1}]$ ,  $k = 0, \dots, m$ , следует, что она непрерывна на объединении этих отрезков, т.е. на  $[\tau, t_1]$ . По теореме о дифференцируемой зависимости решения задачи Коши от начальных данных, получаем, что  $y(\cdot)$ , ограниченная на любой из отрезков  $[\tau_k, \tau_{k+1}]$ ,  $k = 0, \dots, m$ , удовлетворяет на нём уравнению в вариациях  $\dot{y} = \widehat{\varphi}_x(t)y$ , т.е.  $y(\cdot) \in PC^1([\tau, t_1], \mathbb{R}^n)$  является решением задачи Коши линейного уравнения:

$$\dot{y} = \widehat{\varphi}_x(t)y, \quad y(\tau) = \Delta_{\tau, v} \varphi, \quad \widehat{\varphi}_x(t) \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n), \quad t \in [\tau, t_1], \quad (ii)$$

$$\Delta_{\tau, v} \varphi = \varphi(\tau, \widehat{x}(\tau), v) - \widehat{\varphi}(\tau).$$

Пусть теперь  $p(\cdot) \in PC^1([t_0, t_1], (\mathbb{R}^n)^*)$  удовлетворяет условию (4) a) и условию b) трансверсальности на правом конце (существование и единственность такой функции следует из теоремы существования для линейных систем):

$$a) -\dot{p}(t) = p(t)\widehat{\varphi}_x(t), \quad b) p(t_1) = -g_x(\widehat{x}(t_1)), \quad (iii)$$

так что остается доказать, что выполнено условие минимума  $c)$ , для чего достаточно учесть, что  $\frac{d}{d\alpha}g(x_\alpha(t_1))|_{\alpha=+0} \geq 0$ , поскольку  $\begin{pmatrix} \widehat{x}(\cdot) \\ \widehat{u}(\cdot) \end{pmatrix}$  — решение задачи, а пара  $\begin{pmatrix} x_\alpha(\cdot) \\ u_\alpha(\cdot) \end{pmatrix}$  допустима:

$$\frac{d}{dt}(p(t) \cdot y(t)) \stackrel{\text{Id}}{=} \dot{p}(t) \cdot y(t) + p(t) \cdot \dot{y}(t) \stackrel{(ii),(iii)}{=} 0, \quad (iv)$$

откуда, если воспользоваться граничными условиями для  $p(\cdot)$  в точке  $t_1$  и  $y(\cdot)$  в точке  $\tau$ , получим:

$$0 \leq \frac{d}{d\alpha}g(x_\alpha(t_1))|_{\alpha=+0} = g_x(\widehat{x}(t_1))y(t_1) \stackrel{(iv)}{=} \int_{\tau}^{t_1} \frac{d}{dt}(p(t) \cdot y(t)) dt + g_x(\widehat{x}(t_1))y(t_1) = -p(\tau)\Delta_{\tau,u}\varphi, \text{ а в этом и состоит условие минимума.} \quad \square$$

**5. Критерий минимума для выпуклой задачи без ограничений и теорема Каруша–Куна–Таккера (правило множителей Лагранжа) для выпуклых задач**

**Критерий минимума для выпуклой задачи без ограничений**

Рассмотрим задачу

$$f(u) \rightarrow \min, \quad u \in U, \quad (P_{5_0})$$

где  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  — выпуклая функция, а  $U \subset \mathbb{R}^n$  — выпуклое множество.

**Предложение 5.** *Элемент  $\widehat{u}$  является решением задачи  $(P_{5_0})$  тогда и только тогда, когда выполнено условие минимума:*

$$c) f_0(u) \geq f_0(\widehat{u}), \quad \forall u \in U, \quad (5_0)$$

а если  $U = \mathbb{R}^n$ , то верен критерий минимума — условие стационарности  $\alpha)$ :

$$\alpha) 0 \in \partial f_0(\widehat{u}). \quad (5'_0)$$

Последний результат будем называть *теоремой Ферма для выпуклых функций*.

**Доказательство** обоих утверждений совпадает с определением соответствующих понятий.  $\square$

**Правило множителей Лагранжа для выпуклых задач**

Пусть  $\mathcal{U}$  — пространство  $\mathbb{R}^n$  или другое векторное пространство,  $f_i$  при  $i = 0, \dots, m'$  — выпуклые, а при  $i = m' + 1 \dots, m$  — аффинные функции на  $\mathcal{U}$ ,  $U$  — выпуклое подмножество  $\mathcal{U}$ . Рассмотрим задачу

$$f_0(u) \rightarrow \min, \quad f_i(u) \leq 0, \quad 1 \leq i \leq m', \quad f_i(u) = 0, \quad m' + 1 \leq i \leq m, \\ u \in U. \quad (P_5)$$

(такие задачи будем называть *выпуклыми*). Её функция Лагранжа имеет вид:  $\mathcal{L}(u, \bar{\lambda}) = \sum_{i=0}^m \lambda_i f_i(u)$  и  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m)$ .

**Теорема 5.** *Если  $\hat{u}$  доставляет минимум (абсолютный) задаче  $(P_5)$ , то необходимые условия минимума в этой задаче соответствуют принципу Лагранжа. А именно, найдётся вектор  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m) \neq 0$  множителей Лагранжа, при котором для функции Лагранжа выполнены (в соответствии с предложением 5)*

$$\text{с) (условие минимума по } u\text{): } \min_{u \in U} \mathcal{L}(u, \bar{\lambda}) = \mathcal{L}(\hat{u}, \bar{\lambda}),$$

$$\beta) \text{ условие дополняющей нежесткости: } \lambda_i f_i(\hat{u}) = 0, \quad 1 \leq i \leq m',$$

$$\gamma) \text{ условие неотрицательности: } \lambda_i \geq 0, \quad 0 \leq i \leq m'.$$

*В случае, если при некоторых  $\hat{u} \in U$  и  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m)$  для функции Лагранжа  $\mathcal{L}(u, \bar{\lambda})$  выполняются условия с),  $\beta)$ ,  $\gamma)$  и  $\lambda_0 = 1$ , то  $\hat{u}$  — решение задачи  $(P_5)$ .*

**Доказательство.** Не ограничивая общности, считаем, что  $f(\hat{u}) = 0$ . Множество  $\mathcal{A} = \{\alpha = (\alpha_0, \dots, \alpha_{m'}, 0, \dots, 0)^T \in \mathbb{R}^{m+1} \mid \exists u \in U : \alpha_k \geq f_k(u), \quad 0 \leq k \leq m', \quad 0 = f_k(u), \quad m' + 1 \leq k \leq m\}$  выпукло и непусто, открытый луч  $\mathcal{C} = \{(\alpha_0, 0, \dots, 0) \mid \alpha_0 < 0\}$  не пересекается с  $\mathcal{A}$  (ибо иначе точка  $\hat{u}$  не была бы решением задачи). Согласно теореме отделимости найдётся не равный нулю вектор  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m)$  такой, что

$$\inf_{\alpha \in \mathcal{A}} \langle \bar{\lambda}, \alpha \rangle \geq \sup_{\alpha \in \mathcal{C}} \langle \bar{\lambda}, \alpha \rangle = \sup_{\alpha_0 < 0} \lambda_0 \alpha_0. \quad (i)$$

Из (i) следует, что  $\lambda_0 \geq 0$ , и значит,  $\sup_{\alpha_0 < 0} \lambda_0 \alpha_0 = 0$ . Подставив в это неравенство элемент из  $\mathcal{A}$ , у которого  $k$ -я координата,  $1 \leq k \leq m'$ , равна единице, а остальные — нулю, приходим к условию  $\gamma)$  неотрицательности. Выбрав для подстановки в (i) элемент из  $\mathcal{A}$ , у которого  $k$ -я координата,



$1 \leq k \leq m'$ , равна  $f_k(\hat{u})$ , а остальные — нулевые, приходим к условию  $\beta$ ) дополняющей нежесткости. Подставив в  $(i)$  элемент  $(f_0(u), \dots, f_m(u))^T$ ,  $u \in U$ , и пользуясь тем, что  $\sum_{i=0}^m \lambda_i f_i(\hat{u}) = 0$ , приходим к условию  $c)$  минимума. Необходимость доказана.

Обратно. Если для  $\hat{u} \in U$  и  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m)$ ,  $\lambda_0 = 1$ , выполнены условия  $c)$ ,  $\beta)$ ,  $\gamma)$  и  $u \in U$  произвольно, то:  $f_0(u) \stackrel{\gamma)}{\geq} f_0(u) + \sum_{k=1}^m \lambda_k f_k(u) \stackrel{c)}{\geq} f_0(\hat{u}) + \sum_{k=1}^m \lambda_k f_k(\hat{u}) \stackrel{\beta)}{=} f_0(\hat{u})$ . Достаточность доказана.  $\square$

В следующих трех пунктах, в частном случае простейшей задачи вариационного исчисления, обсуждается ещё один важный принцип теории экстремума — принцип *глобального снятия ограничений*, построенный на основе “возмущения” экстремальных задач. (В основе его лежит идея Гамильтона о том, что для решения задач вариационного исчисления полезно рассматривать не одну экстремаль, а целое семейство экстремалей, охватывающих заданную). Полное снятие ограничений основывается на построении полей экстремалей, т. е. семейств экстремалей, зависящих от параметра.

## 6. Условия минимума второго порядка для гладкой задачи без ограничений и с ограничениями типа равенств, условия Лежандра и Якоби для простейшей задачи вариационного исчисления

**Необходимое условие и достаточное условие минимума для гладкой задачи без ограничений и с ограничениями типа равенств**

Рассмотрим задачу без ограничений

$$f(x) \rightarrow \min \quad (f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}) \quad (P_{1_0})$$

и задачу с ограничениями типа равенств

$$f_0(x) \rightarrow \min, \quad f_i(x) = 0, \quad 1 \leq i \leq m, \quad (P_1)$$

где  $f_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $0 \leq i \leq m$  (напомним, что функция Лагранжа для  $(P_1)$  имеет вид:  $\mathcal{L}(x, \bar{\lambda}) = \sum_{i=0}^m \lambda_i f_i(x)$ ). Обозначим

$$F(x) := \begin{pmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{pmatrix}, \quad x \in \mathbb{R}^n.$$

**Предложение 6.** Пусть в задачах  $(P_{1_0})$  и  $(P_1)$  функции  $f, f_i, 0 \leq i \leq m$ , дважды дифференцируемы в  $\hat{x} \in \mathbb{R}^n$ . Тогда

a) если  $\hat{x}$  является локальным минимумом для  $(P_{1_0})$ , то выполнены условие стационарности и неотрицательности квадратичной формы  $f''(\hat{x})[\cdot, \cdot]$ :

$$f'(\hat{x}) = 0, \quad f''(\hat{x})[x, x] \geq 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n; \quad (6_{0a})$$

b) если выполнены условия

$$f'(\hat{x}) = 0, \quad f''(\hat{x})[x, x] > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \quad (6_{0b})$$

стационарности и положительности квадратичной формы  $f''(\hat{x})[\cdot, \cdot]$ , то  $\hat{x}$  является локальным минимумом  $f$  для  $(P_{1_0})$ ;

c) если  $\hat{x}$  — локальный минимум в  $(P_1)$ , функции  $f_i, 0 \leq i \leq m$ , непрерывно дифференцируемы в некоторой окрестности точки  $\hat{x}$ , а образ оператора  $F'(\hat{x})$  совпадает с  $\mathbb{R}^m$ , то найдётся вектор  $\bar{\lambda} = (1, \lambda_1, \dots, \lambda_m)$  множителей Лагранжа, такой что для функции Лагранжа  $\mathcal{L}(\cdot, \bar{\lambda})$  выполнены условие стационарности в точке  $\hat{x}$  и условие неотрицательности квадратичной формы  $\mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[\cdot, \cdot]$  на ядре оператора  $F'(\hat{x})$ :

$$\mathcal{L}_x(\hat{x}, \bar{\lambda}) = 0, \quad \mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[x, x] \geq 0 \quad \forall x \in \text{Ker } F'(\hat{x}); \quad (6_{0c})$$

d) если в допустимой точке  $\hat{x}$  для функции Лагранжа  $\mathcal{L}(\cdot, \bar{\lambda})$  с множителями Лагранжа  $\bar{\lambda} = (1, \lambda_1, \dots, \lambda_m)$  выполнены условие стационарности и условие положительности квадратичной формы  $\mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[\cdot, \cdot]$  на ядре оператора  $F'(\hat{x})$ :

$\mathcal{L}_x(\hat{x}, \bar{\lambda}) = 0, \quad \mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[x, x] > 0 \quad \forall x \in \text{Ker } F'(\hat{x}), \quad x \neq 0, \quad (6_{0d})$   
то  $\hat{x}$  — локальный минимум в задаче  $(P_1)$ .

**Доказательство.** a) Если  $f(\cdot)$  дважды дифференцируема в точке  $\hat{x}$ , являющейся локальным минимумом для  $(P_{1_0})$ , то при любом  $x \in \mathbb{R}^n$  1) (в соответствии с предложением 1) выполнено условие  $f'(\hat{x})[x] = 0$  и 2)  $0 \leq f(\hat{x} + \vartheta x) - f(\hat{x}) = \frac{\vartheta^2}{2} f''(\hat{x})[x, x] + \bar{o}(\vartheta^2)$  при  $\vartheta \in \mathbb{R}$  стремящемся к нулю (в соответствии с определением второй производной). Поэтому

неравенство  $f''(\hat{x})[x, x] < 0$  выполняться не может, а справедливо  $(6_{0a})$ .

b) Пусть  $f(\cdot)$  дважды дифференцируема в  $\hat{x}$  и при этом выполнены условия  $(6_{0b})$ . Единичная сфера пространства  $\mathbb{R}^n$  является компактом, поэтому (в силу теоремы Вейерштрасса о достижении минимума непрерывной функцией, заданной на компакте) квадратичная форма  $f''(\hat{x})[x, x]$  достигает своего минимума по  $x \in \mathbb{R}^n, |x| = 1$ , в некоторой точке  $\bar{x}, |\bar{x}| = 1$ :  $f''(\hat{x})[x, x] \geq f''(\hat{x})[\bar{x}, \bar{x}] = r > 0$ . Так как в точке  $\hat{x}$  выполнено условие стационарности, то  $f(\hat{x} + x) - f(\hat{x}) - \frac{1}{2}f''(\hat{x})[x, x] = o(|x|^2)$  при  $|x| \rightarrow 0$ . Значит, можно указать малое  $\delta > 0$ , для которого  $|f(\hat{x} + x) - f(\hat{x}) - \frac{1}{2}f''(\hat{x})[x, x]| < \frac{r}{2}|x|^2$  при  $|x| < \delta$ . Поэтому,

$$f(\hat{x} + x) - f(\hat{x}) = f(\hat{x} + x) - f(\hat{x}) - \frac{1}{2}f''(\hat{x})[x, x] + \frac{1}{2}f''(\hat{x})[x, x] > -\frac{r}{2}|x|^2 + \frac{|x|^2}{2}f''(\hat{x})\left[\frac{x}{|x|}, \frac{x}{|x|}\right] > 0$$

при любом  $x \in \mathbb{R}^n, 0 < |x| < \delta$ , т.е.  $\hat{x}$  — локальный минимум в  $(P_{1_0})$ .

c) Условие стационарности для набора множителей  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_m)$  доказано в теореме 1. Если в этом наборе  $\lambda_0 = 0$ , то заключение теоремы 1 означает линейную зависимость строк  $(f_i)'(\hat{x}), i = 1, \dots, m$ , а это противоречит условиям предложения 6 c). Значит,  $\lambda_0 \neq 0$ , и вектор  $(\lambda_0, \dots, \lambda_m)$  может быть разделён на  $\lambda_0$ , так что утверждение теоремы 1 останется справедливым с  $\lambda_0 = 1$ . Докажем неотрицательность  $\mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[\cdot, \cdot]$  на ядре оператора  $F'(\hat{x})$  для построенного набора  $\bar{\lambda}$ : пусть  $\xi \in \text{Ker } F'(\hat{x}), L_1 \oplus L_2$  — прямая сумма одномерного подпространства  $L_1$ , порождённого вектором  $\xi$ , и подпространства  $L_2$ , для которого  $\dim L_2 = m, F'(\hat{x})[L_2] = \mathbb{R}^m$ . Применим теорему о неявной функции к отображению  $\psi : L_1 \times L_2 \rightarrow \mathbb{R}^m, \psi(x, y) := F(x + y + \hat{x})$  в точке  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , — отображение  $\varphi : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x \\ \psi(x, y) \end{pmatrix}$  является диффеоморфизмом между некоторой окрестностью точки  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  и некоторой окрестно-

стью  $V$  точки  $\begin{pmatrix} 0 \\ \psi(0,0) \end{pmatrix}$ ,  $\psi(0,0) = 0$ . Для "второй координаты"  $\varphi_{-1} \in C^1(V)$  обратного к  $\varphi$  отображения выполнено тождество  $\psi(x, \varphi_{-1}(x, z)) = z$ ,  $\begin{pmatrix} x \\ z \end{pmatrix} \in V$ , т.е.  $z = F(x + \varphi_{-1}(x, z) + \hat{x})$ ,  $\begin{pmatrix} x \\ z \end{pmatrix} \in V$ , и вектор  $x + \varphi_{-1}(x, 0) + \hat{x}$  допустим в задаче  $(P_1)$  при  $\begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} \in V$ . Воспользуемся гладкостью отображения  $\varphi_{-1}(\cdot)$  на  $V$  и, как следствие, оценкой  $|\varphi_{-1}(x, 0)| = O(|x|)$  при  $|x| \rightarrow 0$ , чтобы установить более сильное свойство  $|\varphi_{-1}(x, 0)| = \bar{o}(|x|)$ : так как  $0 = F(x + \varphi_{-1}(x, 0) + \hat{x}) = F'(\hat{x})[x + \varphi_{-1}(x, 0)] + \bar{o}(|x + \varphi_{-1}(x, 0)|) = F'(\hat{x})[\varphi_{-1}(x, 0)] + \bar{o}(|x + \varphi_{-1}(x, 0)|)$ , то при  $|x| \rightarrow 0$  обязательно  $|\varphi_{-1}(x, 0)| = \bar{o}(|x|)$ . Следовательно,  $0 \leq f_0(x + \varphi_{-1}(x, 0) + \hat{x}) - f_0(\hat{x}) = \mathcal{L}(x + \varphi_{-1}(x, 0) + \hat{x}, \bar{\lambda}) - \mathcal{L}(\hat{x}, \bar{\lambda}) = \frac{1}{2}\mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[x, x] + \bar{o}(|x|^2)$  при  $|x| \rightarrow 0$ , т.е.  $\mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[\xi, \xi] \geq 0$ .

d) Пусть  $\mathbb{R}^n = X \oplus Y$ ,  $X = \text{Ker } F'(\hat{x})$ , — какое-нибудь разложение пространства  $\mathbb{R}^n$  на прямую сумму, в котором одно из слагаемых совпадает с  $\text{Ker } F'(\hat{x})$ ;  $x \in X$ ,  $y \in Y$  таковы, что элемент  $x + y + \hat{x}$  допустим в  $(P_1)$ . Тогда  $0 = F(x + y + \hat{x}) - F(\hat{x}) = F'(\hat{x})[x + y] + \bar{o}(|x + y|) = F'(\hat{x})[y] + \bar{o}(|x + y|)$ . Значит, если  $x + y + \hat{x}$  допустим,  $|x| = \bar{o}(1)$ ,  $|y| = \bar{o}(1)$ , то  $|y| = \bar{o}(|x|)$ : предположив обратное, получим, что найдутся последовательности  $\{x_n\}, \{y_n\}$  сходящиеся к нулю, для которых  $|x_n| = O(|y_n|)$ ,  $y_n \neq 0$ . Но тогда выполняется равенство  $0 = F'(\hat{x})[y_n] + \bar{o}(|y_n|)$ , из которого, в силу конечномерности  $Y \subset \mathbb{R}^n$ , следует, что  $F'(\hat{x})[\cdot]$  вырождается на  $Y$  — противоречие.

Поэтому, если  $|z| = \bar{o}(1)$ ,  $z + \hat{x}$  допустим,  $z = x + y$  — представление  $z$ , соответствующее разложению  $\mathbb{R}^n$  в прямую сумму, то  $f_0(x + y + \hat{x}) - f_0(\hat{x}) = \mathcal{L}(x + y + \hat{x}, \bar{\lambda}) - \mathcal{L}(\hat{x}, \bar{\lambda}) = \frac{1}{2}\mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[x + y, x + y] + \bar{o}(|x + y|^2) = \frac{1}{2}\mathcal{L}_{xx}(\hat{x}, \bar{\lambda})[x, x] + \bar{o}(|x|^2) > 0$  (пользуемся стационарностью  $\mathcal{L}(\cdot, \bar{\lambda})$  в точке  $\hat{x}$ ; неравенство  $> 0$  для достаточно малого  $|x|$  устанавливается также как и в части b).  $\square$

Рассмотрим задачу с равенствами и неравенствами

$f_0(x) \rightarrow \min, f_i(x) \leq 0, 1 \leq i \leq m, f_i(x) = 0, 1 + m \leq i \leq m', (P'_1)$   
где  $f_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, 0 \leq i \leq m'$ . Будем использовать ещё одну

постановку этой задачи:

$$f_0(x) \rightarrow \min, \quad f_i(x) + u_i = 0, \quad u_i \geq 0, \quad 1 \leq i \leq m, \\ f_i(x) = 0, \quad 1 + m \leq i \leq m'. \quad (P_1'')$$

Функцию Лагранжа для  $(P_1')$  запишем в виде:  $\mathcal{L}(x, \bar{\lambda}) = \sum_{i=0}^m \lambda_i (f_i(x) + u_i) + \sum_{i=m+1}^{m'} \lambda_i f_i(x)$ . Если  $m < m'$ , обозначим

$$F(x) := \begin{pmatrix} f_{m+1}(x) \\ \vdots \\ f_{m'}(x) \end{pmatrix}, \text{ если же ограничений вида равенства нет,}$$

то пусть  $F(x) := 0$ ,  $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{m'-m}$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ .

**Теорема 1' (принцип Лагранжа для задач с равенствами и неравенствами).** Пусть в задаче  $(P_1')$  функции  $f_i$ ,  $0 \leq i \leq m'$ , непрерывно дифференцируемы в окрестности точки  $\hat{x} \in \mathbb{R}^n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ . Тогда, если  $\hat{x}$  является локальным минимумом для  $(P_1')$ , то необходимые условия минимума в этой задаче соответствуют принципу Лагранжа. А именно, найдётся вектор  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \dots, \lambda_{m'}) \neq 0$  множителей Лагранжа, при котором для функции Лагранжа выполнены (в соответствии с теоремой 1 для переменной  $x$ ) условие стационарности  $\mathcal{L}_x(\hat{x}, \bar{\lambda}) = 0$  и (в соответствии с теоремой 5 для переменной  $u$ ) условие минимальности по  $u \geq 0$  функции Лагранжа, условия неотрицательности и дополняющей нежёсткости. Это приводит к тому, что  $\lambda_i \geq 0$ ,  $i = 0, \dots, m$  и  $\lambda_i f_i(\hat{x}) = 0$ ,  $i = 0, \dots, m$ .

**Доказательство.** В вырожденном случае  $F'(\hat{x})[\mathbb{R}^n] \neq \mathbb{R}^{m'-m}$ ; тогда найдётся  $\lambda \neq 0 \in (\mathbb{R}^{m'-m})^*$  такой, что  $\lambda \cdot F'(\hat{x}) = 0$  и в качестве вектора множителей Лагранжа, для которого выполняются утверждения предложения, можно выбрать  $\bar{\lambda} = (0, \dots, 0, \lambda) \in (\mathbb{R}^{m'})^*$ . Пусть  $F'(\hat{x})[\mathbb{R}^n] = \mathbb{R}^{m'-m}$ . Положим  $A_k = \{h \in \mathbb{R}^n : \langle f'_i(\hat{x}), h \rangle < 0, k \leq i \leq m, F'(\hat{x})[h] = 0\}$ ,  $k = 0, \dots, m$ ,  $A_{m+1} = \{h \in \mathbb{R}^n : F'(\hat{x})[h] = 0\}$ ; тогда (из определения)  $A_0 \subset A_1 \subset \dots \subset A_m \subset A_{m+1} \neq \emptyset$ . Проверим, что множество  $A_0$  является пустым. Действительно, пусть  $\xi \in A_0 \subset \text{Ker } F'(\hat{x})$ ,  $L_1 \oplus L_2$  — прямая сумма одномерного подпространства  $L_1$ , порождённого вектором  $\xi$ , и подпростран-

ства  $L_2$ , для которого  $\dim L_2 = m' - m$ ,  $F'(\hat{x})[L_2] = \mathbb{R}^{m'-m}$ . Применим теорему о неявной функции к отображению  $\psi : L_1 \times L_2 \rightarrow \mathbb{R}^{m'-m}$ ,  $\psi(x, y) := F(x+y+\hat{x})$  в точке  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , — отображение  $\varphi : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x \\ \psi(x,y) \end{pmatrix}$  является диффеоморфизмом между некоторой окрестностью точки  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  и некоторой окрестностью  $V$  точки  $\begin{pmatrix} 0 \\ \psi(0,0) \end{pmatrix}$ ,  $\psi(0,0) = 0$ . Для "второй координаты"  $\varphi_{-1} \in C^1(V)$  обратного к  $\varphi$  отображения выполнено тождество  $\psi(x, \varphi_{-1}(x, z)) = z$ ,  $\begin{pmatrix} x \\ z \end{pmatrix} \in V$ , т.е.  $z = F(x + \varphi_{-1}(x, z) + \hat{x})$ ,  $\begin{pmatrix} x \\ z \end{pmatrix} \in V$ , и вектор  $x + \varphi_{-1}(x, 0) + \hat{x}$  допустим в задаче  $(P_1)$  при  $\begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} \in V$ . Воспользуемся гладкостью отображения  $\varphi_{-1}(\cdot)$  на  $V$  и, как следствие, оценкой  $|\varphi_{-1}(x, 0)| = \underline{O}(|x|)$  при  $|x| \rightarrow 0$ , чтобы установить что  $|\varphi_{-1}(x, 0)| = \bar{o}(|x|)$ : так как  $0 = F(x + \varphi_{-1}(x, 0) + \hat{x}) - F(\hat{x}) = F'(\hat{x})[x + \varphi_{-1}(x, 0)] + \bar{o}(|x + \varphi_{-1}(x, 0)|) = F'(\hat{x})[\varphi_{-1}(x, 0)] + \bar{o}(|x + \varphi_{-1}(x, 0)|)$ , то при  $|x| \rightarrow 0$  обязательно  $|\varphi_{-1}(x, 0)| = \bar{o}(|x|)$ . Следовательно,  $f_i(x + \varphi_{-1}(x, 0) + \hat{x}) - f_i(\hat{x}) = f'_i(\hat{x})[x + \varphi_{-1}(x, 0)] + \bar{o}(|x + \varphi_{-1}(x, 0)|) = f'_i(\hat{x})[x] + \bar{o}(|x|) < 0$  при всех малых по норме  $x$ ,  $i = 0, 1, \dots, m$ . Но это противоречит предположению о том, что  $\hat{x}$  — локальный минимум в задаче.

Таким образом, найдётся  $k$ ,  $0 \leq k \leq m$ , при котором  $A_k = \emptyset$  и  $A_{k+1} \neq \emptyset$ . Но тогда нуль является решением следующей выпуклой задачи:

$$\langle f'_k(\hat{x}), h \rangle \rightarrow \min \langle f'_i(\hat{x}), h \rangle \leq 0, \quad k+1 \leq i \leq m, \quad F'(\hat{x})[h] = 0, \quad (i)$$

так как если  $\langle f'_k(\hat{x}), \xi \rangle < 0$ ,  $\langle f'_i(\hat{x}), \xi \rangle \leq 0$ ,  $k+1 \leq i \leq m$ ,  $F'(\hat{x})[\xi] = 0$  для некоторого  $\xi \in \mathbb{R}^n$ , то, взяв  $\eta \in A_{k+1} \neq \emptyset$ , обнаружим, что при  $t > 0$  элемент  $\xi + t\eta$  принадлежит  $A_k$  в противоречии с нашим допущением. По теореме 5 для задачи  $(i)$  найдётся ненулевой вектор  $(\lambda_k, \dots, \lambda_{m'})$  множителей Лагранжа, удовлетворяющий условиям минимальности, дополняющей нежёсткости и неотрицательности. Условие минимальности для  $(i)$  превращается в равенства  $\langle \sum_{i=k}^{m'} \lambda_i f'_i(\hat{x}), h \rangle = 0$ ,  $h \in \mathbb{R}^n$  — произвольно. Таким образом и в этом случае утверждение предложения выполнены с вектором  $\bar{\lambda} = (0, \dots, 0, \lambda_k, \dots, \lambda_{m'}) \neq 0 \in (\mathbb{R}^{m'})^*$  множителей

Лагранжа.  $\square$

Применим предложение 6 к простейшей векторной задаче

$$\mathcal{J}(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t)) dt \rightarrow \min, \quad x(t_j) = x_j, \quad j = 0, 1, \quad (P_{2_0})$$

где  $L : \mathbb{R}^{2n+1} \rightarrow \mathbb{R}$ . При этом будем пользоваться обозначениями и рассуждениями из доказательства предложения 2, но дополнительно к условиям этого предложения потребуем, чтобы функция  $L$  была бы дважды непрерывно дифференцируема в окрестности  $\Gamma_{\hat{x}(\cdot)}$ . Тогда функция  $\psi(\cdot, v)$ , построенная в ходе доказательства предложения 2, дважды непрерывно дифференцируема по  $v$  в окрестности нуля и для неё (в соответствии с предложением 6) выполнены необходимые условия экстремума второго порядка:  $\frac{d^2\psi(\vartheta, v(\cdot))}{d\vartheta^2}|_{\vartheta=0} \geq 0$ . Вычислим эту производную, пользуясь теоремой о дифференцируемости интеграла по параметру:  $\int_{t_0}^{t_1} (\langle \widehat{L}_{\dot{x}\dot{x}}(t)\dot{v}(t), \dot{v}(t) \rangle + 2\langle \widehat{L}_{x\dot{x}}(t)\dot{v}(t), v(t) \rangle + \langle \widehat{L}_{xx}(t)v(t), v(t) \rangle) dt \geq 0$ . Так как  $v \in C_0^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$  произвольна, то доказано

**Утверждение 1.** Пусть в дополнение к условиям предложения 2 функция  $L$  дважды непрерывно дифференцируема в окрестности  $\Gamma_{\hat{x}(\cdot)}$ . Тогда функция  $\widehat{v}(\cdot) \equiv 0$  является решением задачи

$$\int_{t_0}^{t_1} (\langle \widehat{L}_{\dot{x}\dot{x}}(t)\dot{v}(t), \dot{v}(t) \rangle + 2\langle \widehat{L}_{x\dot{x}}(t)\dot{v}(t), v(t) \rangle + \langle \widehat{L}_{xx}(t)v(t), v(t) \rangle) dt \rightarrow \min \quad v(t_0) = v(t_1) = 0. \quad \square$$

Задачу из утверждения 1 называют *присоединённой* к  $(P_{2_0})$ ; исследуем её.

### Условия минимума для простейшей квадратичной задачи вариационного исчисления с нулевыми граничными условиями

Пусть в простейшей квадратичной задаче вариационного исчисления

$$\int_{t_0}^{t_1} (\langle A(t)\dot{x}(t), \dot{x}(t) \rangle + 2\langle C(t)\dot{x}(t), x(t) \rangle + \langle B(t)x(t), x(t) \rangle) dt \rightarrow \min \quad x(t_0) = x(t_1) = 0,$$

матричные функции  $A(\cdot), B(\cdot), C(\cdot) : [t_0, t_1] \rightarrow L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$

(из которых первые две симметричны) непрерывны. Тогда *условием Лежандра* называется выполнение соотношения:  $\langle A(t)u, u \rangle \geq 0$  для всех  $u \in \mathbb{R}^n$  и всех  $t \in [t_0, t_1]$ ; *усиленным условием Лежандра* – выполнение соотношения:  $\langle A(t)u, u \rangle > 0$  для всех  $u \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  и всех  $t \in [t_0, t_1]$ . Если выполнено усиленное условие Лежандра, то *условием Якоби* называется отсутствие на  $(t_0, t_1)$  точек, сопряженных с точкой  $t_0$  (т.е. точек  $\tau \in (t_0, t_1)$ , для которых существует нетривиальное класса  $C^1([t_0, \tau], \mathbb{R}^n)$  решение уравнения Эйлера–Якоби:  $-\frac{d}{dt}(A(t)\dot{x}(t) + C^T(t)x(t)) + C(t)\dot{x}(t) + B(t)x(t) = 0$ , удовлетворяющее граничным условиям  $x(t_0) = x(\tau) = 0$ ); *усиленным условием Якоби* называется отсутствие на  $(t_0, t_1]$  точек, сопряженных с точкой  $t_0$ .

**Теорема 6.** Пусть в простейшей квадратичной задаче вариационного исчисления

$$\int_{t_0}^{t_1} (\langle A(t)\dot{x}(t), \dot{x}(t) \rangle + 2\langle C(t)\dot{x}(t), x(t) \rangle + \langle B(t)x(t), x(t) \rangle) dt \rightarrow \min \quad x(t_0) = x(t_1) = 0,$$

матричные функции  $A(\cdot)$ ,  $B(\cdot)$  и  $C(\cdot)$  (из которых первые две симметричны) непрерывны на  $[t_0, t_1]$ . Тогда, если функция  $\hat{x}(t) \equiv 0$  является решением задачи в пространстве  $C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ , то выполнено (i) условие Лежандра, а если выполнено усиленное условие Лежандра, то выполнено условие (ii) Якоби.

Если же выполнены усиленные условия Лежандра и Якоби, то тождественный нуль является решением простейшей квадратичной задачи вариационного исчисления (её абсолютным минимумом).

**Доказательство.** а) Обозначив  $\dot{x} = u$ , переформулируем исходную задачу, как задачу оптимального управления:  $\int_{t_0}^{t_1} (\langle A(t)u(t), u(t) \rangle + 2\langle C(t)u(t), x(t) \rangle + \langle B(t)x(t), x(t) \rangle) dt \rightarrow \min$   $\dot{x} = u$ ,  $x(t_0) = x(t_1) = 0$ ; так как  $\hat{x}(t) \equiv 0$  является абсолютным минимумом в исходной задаче, то (по лемме о скруглении углов)  $\begin{pmatrix} \hat{x}(\cdot) \\ \hat{x}(\cdot) \end{pmatrix}$  доставляет сильный минимум для перефор-



мулированной задачи оптимального управления. Воспользуемся условием минимума из теоремы 4, из которого следует, что  $\lambda_0 \neq 0$  и  $\langle A(t)u, u \rangle \geq 0 \forall u \in \mathbb{R}^n, t \in [t_0, t_1]$ . Но это и означает, что условие Лежандра выполнено. *b)* Допустим теперь, что сопряженная точка  $\tau$  лежит в интервале  $(t_0, t_1)$  и пусть  $\hat{x}(\cdot)$  — нетривиальное решение уравнения Эйлера–Якоби:  $-\frac{d}{dt}(A(t)\dot{\hat{x}}(t) + C^T(t)\hat{x}(t)) + C(t)\dot{\hat{x}}(t) + B(t)\hat{x}(t) = 0$ . Умножив это равенство на  $\hat{x}(\cdot)$ , проинтегрировав полученное выражение по отрезку  $[t_0, \tau]$  и выполнив интегрирование по частям, получим, что  $\int_{t_0}^{\tau} (\langle A(t)\dot{\hat{x}}(t), \hat{x}(t) \rangle + 2\langle C(t)\dot{\hat{x}}(t), \hat{x}(t) \rangle + \langle B(t)\hat{x}(t), \hat{x}(t) \rangle) dt = 0$ . Таким образом, функция  $\tilde{x}(\cdot)$ , равная  $\hat{x}(\cdot)$  на отрезке  $[t_0, \tau]$  и продолженная нулем на отрезок  $[\tau, t_1]$ , также доставляет абсолютный минимум нашей квадратичной задаче. А это противоречит условию минимума из теоремы 4 для  $(\frac{\tilde{x}(\cdot)}{\dot{\tilde{x}}(\cdot)})$ , согласно которому найдётся  $p(\cdot) \in PC^1([t_0, t_1], (\mathbb{R}^n)^*)$  такое, что при  $t > \tau$  имеет место равенство  $p(t) = 0$ , а при  $t < \tau$  — равенство  $p(t) = (2A(t)\tilde{x}(t) + 2C(t)^T\tilde{x}(t))^T$ , т.к., например,  $\langle C(t)u, \hat{x}(t) \rangle = (C(t)^T\hat{x}(t))^T u$ . Из непрерывности  $p(\cdot)$ , условия  $\tilde{x}(\tau) = 0$  и усиленного условия Лежандра заключаем отсюда, что  $\dot{\tilde{x}}(\tau) = 0$  также. Но, если  $\dot{\tilde{x}}(\tau) = \tilde{x}(\tau) = 0$ , то в силу теоремы единственности решения задачи Коши для линейного уравнения, которым является уравнение Якоби,  $\tilde{x}(t) \equiv 0$ . Противоречие получено.

И обратно: то, что тождественный нуль является решением квадратичной задачи, если выполнены усиленные условия Лежандра и условие Якоби, следует из рассматриваемой ниже теоремы 8 и однородности квадратичной задачи.  $\square$

Следствием доказанной теоремы являются необходимые условия экстремума (минимума) первого и второго порядка для простейшей задачи вариационного исчисления  $(P_{2_0})$  (такой экстремум принято называть *слабым*):

**Утверждение 2.** Пусть в задаче  $(P_{2_0})$  функция  $L$  два-

жды непрерывно дифференцируема в окрестности расширенного графика  $\left\{ \begin{pmatrix} \hat{x}(t) \\ \dot{\hat{x}}(t) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{1+n+r} \mid t \in [t_0, t_1] \right\}$  непрерывно дифференцируемой функции  $\hat{x}(\cdot)$ . Тогда, если функция  $\hat{x}(\cdot)$  доставляет локальный экстремум задаче  $(P_{2_0})$  в пространстве  $C^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ , то для  $\hat{x}(\cdot)$  выполнено а) уравнение Эйлера (2<sub>0</sub>), (i) условие Лежандра для присоединённой задачи и, если для присоединённой задачи выполнено усиленное условие Лежандра, то для неё же выполнено условие (ii) Якоби.

Условия и усиленные условия Лежандра и Якоби для присоединённой к  $(P_{2_0})$  задачи называют, соответственно, условиями и усиленными условиями Лежандра и Якоби для задачи  $(P_{2_0})$ .

**Доказательство** следует из предложения 2, утверждения 1 и теоремы 6.  $\square$

## 7. Построение поля и уравнение Гамильтона–Якоби для простейшей задачи вариационного исчисления

Пусть в простейшей задаче вариационного исчисления

$$\mathcal{J}(x(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t)) dt \rightarrow \text{extr} \quad x(t_j) = x_j, \quad j = 0, 1, \quad (P_{2'_0})$$

интегрант  $L : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  трижды непрерывно дифференцируем в окрестности расширенного графика  $\Gamma_{\hat{x}(\cdot)} = \{(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))^T \in \mathbb{R}^3 \mid t \in [t_0, t_1]\}$  функции  $\hat{x}(\cdot) \in C^2([t_0, t_1])$ , для которой выполнены уравнение Эйлера и усиленные условия Лежандра и Якоби. Условия гладкости для  $L$  позволяют выполнить дифференцирование в первом слагаемом из уравнения Эйлера  $-\frac{d}{dt}L_{\dot{x}} + L_x = 0$ :

$$L_{\dot{x}\dot{x}}(t, x, \dot{x})\ddot{x} + L_{\dot{x}x}(t, x, \dot{x})\dot{x} + L_{\dot{x}t}(t, x, \dot{x}) - L_x(t, x, \dot{x}) = 0.$$

Из усиленного условия Лежандра (и непрерывности  $L_{\dot{x}\dot{x}}$ ) следует, что в некоторой окрестности множества  $\Gamma_{\hat{x}(\cdot)}$  коэффициент  $L_{\dot{x}\dot{x}}(t, x, \dot{x})$  не обращается в ноль и, значит, в этой окрестности уравнение Эйлера равносильно уравнению, раз-

решённому относительно старшей производной:

$$\ddot{x} = \Phi(t, x, \dot{x}) := \frac{L_x(t, x, \dot{x}) - L_{\dot{x}t}(t, x, \dot{x}) - L_{\dot{x}x}(t, x, \dot{x})\dot{x}}{L_{\dot{x}\dot{x}}(t, x, \dot{x})}.$$

Применяя к этому уравнению локальную теорему существования и единственности решений задачи Коши, получим, что решение  $\widehat{x}(\cdot)$  уравнения Эйлера может быть продолжено за пределы отрезка  $[t_0, t_1]$  на некоторый отрезок  $[\bar{t}_0, \bar{t}_1]$ ,  $\bar{t}_0 < t_0 < t_1 < \bar{t}_1$ ; по глобальной теореме о непрерывной зависимости решений задачи Коши от начальных данных, можно считать, что при этом для  $\widehat{x}(\cdot)$  на  $[\bar{t}_0, \bar{t}_1]$  также выполнены усиленные условия Лежандра и Якоби. В следующем предложении устанавливаются некоторые свойства семейства  $x(\cdot, \lambda)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ , решений уравнения Эйлера

$$\ddot{x} = \Phi(t, x, \dot{x}), \quad x(\bar{t}_0) = \widehat{x}(\bar{t}_0), \quad \dot{x}(\bar{t}_0) = \dot{\widehat{x}}(\bar{t}_0) + \lambda. \quad (i)$$

**Предложение 7 (о поле, окружающем экстремаль).**

*Пусть в задаче  $(P_{2t}')$  интегрант  $L$  трижды непрерывно дифференцируем в окрестности расширенного графика  $\Gamma_{\widehat{x}(\cdot)}$  функции  $\widehat{x}(\cdot) \in C^2([\bar{t}_0, \bar{t}_1])$ , для которой выполнены уравнение Эйлера и усиленные условия Лежандра и Якоби. Тогда найдётся  $\lambda_0 > 0$  такое, что для решений (i) определено и принадлежит  $C^1([\bar{t}_0, \bar{t}_1] \times [-\lambda_0, \lambda_0], \mathbb{R}^2)$  отображение  $\varphi : \begin{pmatrix} t \\ \lambda \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} t \\ x(t, \lambda) \end{pmatrix}$ . Это отображение осуществляет диффеоморфизм класса  $C^1$  в обе стороны некоторой окрестности графика  $\{\begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix} : t \in [t_0, t_1]\}$  на некоторую окрестность  $V$  графика  $\{\begin{pmatrix} t \\ x(t, 0) \end{pmatrix} : t \in [t_0, t_1]\}$ .*

**Доказательство.** Существование числа  $\lambda_0 > 0$ , определённости отображения  $\varphi(\cdot)$  и его принадлежность классу  $C^1([\bar{t}_0, \bar{t}_1] \times [-\lambda_0, \lambda_0], \mathbb{R}^2)$  следует из теоремы о дифференцируемой зависимости решений задачи Коши от начальных данных. По этой же теореме функция  $h(\cdot) = \left. \frac{\partial x(\cdot, \lambda)}{\partial \lambda} \right|_{\lambda=0}$  удовлетворяет уравнению в вариациях — уравнению Якоби  $-\frac{d}{dt}(A(t)\dot{h}) + B(t)h = 0$ , где  $A(t) = L_{\dot{x}\dot{x}}(t, \widehat{x}(t), \dot{\widehat{x}}(t))$ , а

$B(t) = L_{xx}(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t)) - \frac{d}{dt}L_{\dot{x}x}(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))$ , и краевым условиям  $h(\bar{t}_0) = 0$ ,  $\dot{h}(\bar{t}_0) = 1$ . Из-за усиленного условия Якоби отсюда следует, что  $h(t) \neq 0$  при  $t \in [t_0, t_1]$ .

Применим теорему о неявной функции в каждой точке  $\begin{pmatrix} \tau \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $\tau \in [t_0, t_1]$ , к отображению  $\begin{pmatrix} t \\ \lambda \end{pmatrix} \mapsto x(t, \lambda)$ , пользуясь при этом тем, что  $\frac{\partial x(\tau, \lambda)}{\partial \lambda} \Big|_{\lambda=0} \neq 0$ : для  $\tau \in [t_0, t_1]$  найдётся открытое множество  $U_1(\tau)$ , содержащее  $\begin{pmatrix} \tau \\ 0 \end{pmatrix}$ , на котором отображение  $\varphi : \begin{pmatrix} t \\ \lambda \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} t \\ x(t, \lambda) \end{pmatrix}$  является диффеоморфизмом между  $U_1(\tau)$  и открытым множеством  $V(\tau)$ , содержащем  $\begin{pmatrix} \tau \\ x(\tau, 0) \end{pmatrix}$ . Отсюда следует, что  $\varphi(\cdot)$  является также диффеоморфизмом между открытыми множествами  $\cup_{\tau \in [t_0, t_1]} U_1(\tau)$  и  $V = \cup_{\tau \in [t_0, t_1]} V(\tau)$ . По теореме о неявной функции этот диффеоморфизм непрерывно дифференцируем в обе стороны.  $\square$

Так как  $V$  содержит график  $\{\begin{pmatrix} \tau \\ \hat{x}(\tau) \end{pmatrix} \mid \tau \in [t_0, t_1]\}$  экстремали  $\hat{x}(\cdot)$ , то тем самым в окрестности  $V$  графика  $\hat{x}(\cdot)$  определено отображение  $\lambda \in C^1(V, \mathbb{R})$ , — "вторая координата" обратного к  $\varphi$  отображения (из предложения 7), — для которого  $x(\tau, \lambda(\tau, \xi)) \equiv \xi$  при всех  $\begin{pmatrix} \tau \\ \xi \end{pmatrix} \in V$ . Для  $\tau \in [t_0, t_1]$ ,  $\lambda \in [-\lambda_0, \lambda_0]$  положим  $G(\tau, \lambda) = \int_{\bar{t}_0}^{\tau} L(t, x(t, \lambda), \dot{x}(t, \lambda)) dt$ . Тогда

$\frac{\partial G(\tau, \lambda)}{\partial \tau} = L(\tau, x(\tau, \lambda), \dot{x}(\tau, \lambda))$ . По теореме о дифференцировании интеграла по параметру и теореме о дифференцируемой зависимости решений задачи Коши от начальных данных  $\frac{\partial G(\tau, \lambda)}{\partial \lambda} = \int_{\bar{t}_0}^{\tau} (L_x(t, x(t, \lambda), \dot{x}(t, \lambda)) \cdot h(t, \lambda) + L_{\dot{x}}(t, x(t, \lambda), \dot{x}(t, \lambda)) \cdot \dot{h}(t, \lambda)) dt$ , где  $h(\cdot, \lambda) = \frac{\partial x(\cdot, \lambda)}{\partial \lambda}$ . Так как  $h(\bar{t}_0, \lambda) = 0$ , а  $x(\cdot, \lambda)$  удовлетворяет уравнению Эйлера, то после интегрирования по частям получим  $\frac{\partial G(\tau, \lambda)}{\partial \lambda} = L_{\dot{x}}(\tau, x(\tau, \lambda), \dot{x}(\tau, \lambda)) \cdot h(\tau, \lambda)$ . В итоге,  $dG(\tau, \lambda) =$

$= L_{\dot{x}}(\tau, x(\tau, \lambda), \dot{x}(\tau, \lambda)) \cdot h(\tau, \lambda) d\lambda + L(\tau, x(\tau, \lambda), \dot{x}(\tau, \lambda)) d\tau$ . Продифференцируем тождество  $x(\tau, \lambda(\tau, \xi)) \equiv \xi$ ,  $\begin{pmatrix} \tau \\ \xi \end{pmatrix} \in V$ , по переменным  $\tau$  и  $\xi$ : а)  $\dot{x}(\tau, \lambda(\tau, \xi)) + h(\tau, \lambda(\tau, \xi)) \cdot \lambda_{\tau}(\tau, \xi) = 0$ , б)  $h(\tau, \lambda(\tau, \xi)) \cdot \lambda_{\xi}(\tau, \xi) = 1$ .

Функцию  $S : V \rightarrow \mathbb{R}$ , определённую равенством  $S(\tau, \xi) = G(\tau, \lambda(\tau, \xi))$ , называют  $S$ -функцией задачи  $(P_{2'_0})$ . Обозначим  $u(\tau, \xi) = \dot{x}(\tau, \lambda(\tau, \xi))$ ,  $\begin{pmatrix} \tau \\ \xi \end{pmatrix} \in V$  (эту функцию называют ещё *гильбертовым полем*). Тогда дифференциал функции  $S$  можно записать в виде

$$dS(\tau, \xi) = L_{\dot{x}}(\tau, \xi, u(\tau, \xi)) \cdot h(\tau, \lambda(\tau, \xi)) (\lambda_{\tau}(\tau, \xi) d\tau + \lambda_{\xi}(\tau, \xi) d\xi) + L(\tau, \xi, u(\tau, \xi)) d\tau = \left( L(\tau, \xi, u(\tau, \xi)) - L_{\dot{x}}(\tau, \xi, u(\tau, \xi)) u(\tau, \xi) \right) d\tau + L_{\dot{x}}(\tau, \xi, u(\tau, \xi)) d\xi.$$

Таким образом, доказана

**Теорема 7 (об уравнении Гамильтона — Якоби).**

При сделанных предположениях относительно задачи  $(P_{2'_0})$ , построенная функция  $S$  удовлетворяет уравнению Гамильтона—Якоби  $\frac{\partial S(\tau, \xi)}{\partial \tau} + \mathcal{H}\left(\tau, \xi, \frac{\partial S(\tau, \xi)}{\partial \xi}\right) = 0$ , где через  $p(\tau, \xi)$  обозначена функция  $L_{\dot{x}}(\tau, \xi, u(\tau, \xi))$ , а через  $\mathcal{H}(\tau, \xi, p)$  — функция  $u(\tau, \xi) \cdot p - L(\tau, \xi, u(\tau, \xi))$ .  $\square$

**Замечание 1.** Имеется несколько определений, связанных с рассмотренными объектами. Если функция  $\lambda(\cdot)$  определена на области  $V$ , то семейство  $x(\cdot, \lambda)$ ,  $\lambda \in [-\lambda_0, \lambda_0]$ , с помощью которого  $\lambda(\cdot)$  построена, называют *центральным полем экстремалей* (с центром в  $\begin{pmatrix} \bar{t}_0 \\ \hat{x}(\bar{t}_0) \end{pmatrix}$ ), покрывающим область  $V$ , функцию  $u : V \rightarrow \mathbb{R}$ , заданную формулой  $u(\tau, \xi) = \dot{x}(\tau, \lambda(\tau, \xi))$  — *наклоном поля экстремалей*  $x(\cdot, \lambda)$ ; про экстремаль  $\hat{x}(\cdot) = x(\cdot, 0)$  говорят, что она включена в *центральное поле экстремалей*, покрывающее окрестность  $V$  графика  $\hat{x}(\cdot)$ . В терминах функций  $p(\tau, \xi)$  и  $\mathcal{H}(\tau, \xi, p)$  из теоремы 7 выражение для дифференциала функции  $S(\cdot)$  приобретает вид  $dS(\tau, \xi) = -\mathcal{H}(\tau, \xi, p(\tau, \xi)) d\tau + p(\tau, \xi) d\xi$ .

**Замечание 2.** Если функция  $u \in C^1(V)$ , то в области  $V$  она удовлетворяет квазилинейному дифференциальному уравнению первого порядка

$$L_{\dot{x}\dot{x}}(\tau, \xi, u) \cdot (u_{\tau} + u \cdot u_{\xi}) = L_x(\tau, \xi, u) - L_{\dot{x}x}(\tau, \xi, u) \cdot u - L_{\dot{x}\tau}(\tau, \xi, u)$$

и условию  $u(\tau, \hat{x}(\tau)) = \dot{\hat{x}}(\tau)$ ,  $\tau \in [\bar{t}_0, \bar{t}_1]$ , вдоль графика экс-

тремали  $\hat{x}(\cdot)$ .

### 8. Формула Вейерштрасса и достаточные условия минимума в простейшей задаче

Пусть  $L \in C(\mathbb{R}^3, \mathbb{R})$  – интегрант простейшей задачи  $(P_{2'})$  переменных  $t, x, y$  дифференцируем по  $y$ . Функцию  $(t, x, y, u) \mapsto \mathcal{E}(t, x, y, u) = L(t, x, u) - L(t, x, y) - (u - y)L_y(t, x, y)$ ,  $u \in \mathbb{R}$ , называют  $\mathcal{E}$ -функцией Вейерштрасса (построенной по  $L$ ).

**Предложение 8.** Пусть интегрант  $L$  простейшей задачи  $(P_{2'})$  и экстремаль  $\hat{x}(\cdot)$  этой задачи удовлетворяют условиям предложения 7,  $V$  – окрестность графика этой экстремали, в которой определены  $S$ -функция  $S(\tau, \xi)$  задачи и её гильбертово поле  $u(\tau, \xi)$ ,  $(\tau, \xi) \in V$ ,  $u(\tau, \hat{x}(\tau)) = \dot{\hat{x}}(\tau)$ ,  $\tau \in [t_0, t_1]$ . Тогда для любой допустимой функции  $x(\cdot) \in PC^1([t_0, t_1])$ , график которой лежит в  $V$ , имеет место формула:

$$J(x(\cdot)) - J(\hat{x}(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} \mathcal{E}(t, x(t), u(t, x(t)), \dot{x}(t)) dt.$$

**Теорема 8 (достаточные условия минимума в простейшей задаче).** Пусть в простейшей задаче  $(P_{2'})$  интегрант  $L$  трижды непрерывно дифференцируем и квазирегулярен в окрестности графика  $\hat{x}(\cdot)$  (это означает, что в любой точке  $(t, x)$  вблизи  $(t, \hat{x}(t))$  функция  $\dot{x} \rightarrow L(t, x, \dot{x})$  выпукла) дважды непрерывно дифференцируемой экстремали  $\hat{x}(\cdot)$ . Тогда, если на этой экстремали выполнены усиленные условия Лежандра и Якоби, то эта экстремаль доставляет сильный минимум задаче  $(P_{2'})$ .

**Доказательство предложения и теоремы 8.** Продолжим рассуждения, начатые в пункте 7: если график  $x(\cdot)$  лежит в  $V$ , то  $\int_{t_0}^{t_1} dS(t, \hat{x}(t)) = \int_{t_0}^{t_1} dS(t, x(t)) = \int_{t_0}^{t_1} (L(t, x(t), u(t, x(t))) - L_{\dot{x}}(t, x(t), u(t, x(t)))u(t, x(t))) dt + L_{\dot{x}}(t, x(t), u(t, x(t))) dx(t) = \int_{t_0}^{t_1} \hat{L}(t) dt = J(\hat{x}(\cdot))$ .

Отсюда вытекает *основная формула Вейерштрасса*:  $\mathcal{J}(x(\cdot)) - \mathcal{J}(\hat{x}(\cdot)) = \int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t)) dt - \int_{t_0}^{t_1} dS(t, x(t)) = \int_{t_0}^{t_1} (L(t, x(t), \dot{x}(t)) - L(t, x(t), u(t, x(t))) - L_{\dot{x}}(t, x(t), u(t, x(t))) (\dot{x}(t) - u(t, x(t)))) dt = \int_{t_0}^{t_1} \mathcal{E}(t, x(t), u(t, x(t)), \dot{x}(t)) dt$ .

Если же дополнительно график  $x(\cdot)$  лежит в области, где интегрант квазирегулярен, то из условия о квазирегулярности теоремы следует неотрицательность функции Вейерштрасса, и значит,  $J(x(\cdot)) \geq J(\hat{x}(\cdot))$ , т. е.  $\hat{x}(\cdot)$  доставляет задаче  $(P_{2'_0})$  сильный локальный минимум.  $\square$

**Замечание 1.** Аналогично выводятся достаточные условия экстремума для простейшей векторной задачи.

**Замечание 2.** В доказательстве теоремы 8 фактически содержится доказательство ещё одного достаточного признака экстремальности, который бывает полезен при изучении простейшей задачи: пусть интегрант  $L$  из постановки  $(P_{2'_0})$  дважды непрерывно дифференцируем и квазирегулярен в области  $V$ , содержащей график  $\Gamma_{\hat{x}(\cdot)}$  непрерывно дифференцируемой экстремали  $\hat{x}(\cdot)$ ; пусть на множестве  $V$  определено отображение  $u \in C(V, \mathbb{R}^n)$  (гильбертово поле), для которого дифференциальная форма  $L_{\dot{x}}(\tau, \xi, u(\tau, \xi)) d\xi + (L(\tau, \xi, u(\tau, \xi)) - L_{\dot{x}}(\tau, \xi, u(\tau, \xi)) \cdot u(\tau, \xi)) d\tau$  на  $V$  является полным дифференциалом и для которого  $u(\tau, \hat{x}(\tau)) = \dot{\hat{x}}(\tau)$  при всех  $\tau \in [t_0, t_1]$ . Тогда  $\hat{x}$  доставляет сильный минимум задаче  $(P_{2'_0})$  среди всех допустимых функций из  $PC^1([t_0, t_1], \mathbb{R}^n)$ , графики которых лежат в  $V$  (при доказательстве теоремы 8 в качестве гильбертова поля выступала функция наклона поля  $u(\tau, \xi) = \dot{x}(\tau, \lambda(\tau, \xi))$ ,  $(\frac{\tau}{\xi}) \in V$ , а полным дифференциалом был дифференциал  $dS(\tau, \xi)$ ,  $(\frac{\tau}{\xi}) \in V$ ,  $S$ -функции  $S(\cdot)$ ).

Проблемам существования в простейшей задаче посвящен следующий пункт.

**9. Принцип компактности Вейерштрасса–Бэра и теорема Тонелли существования решения простейшей задачи вариационного исчисления**

Действительнозначную функцию  $f(\cdot)$ , определённую на топологическом пространстве  $X$ , называем *полунепрерывной снизу*, если для любого  $r \in \mathbb{R}$  множество  $\{x \mid f(x) \leq r\}$  замкнуто в  $X$ . Топологическое пространство  $X$  называем *компактным*, если из любого покрытия  $X$  открытыми множествами можно выделить конечное подпокрытие, ([Z], [KF]).

Непрерывную функцию  $f \in C([t_0, t_1])$ ,  $t_0, t_1 \in \mathbb{R}$ , называем *абсолютно непрерывной* на  $[t_0, t_1]$ , если существует суммируемая на  $[t_0, t_1]$  функция  $g(\cdot)$ , для которой  $f(t) - f(t_0) = \int_{t_0}^t g(\tau) d\tau$  при любом  $t \in [t_0, t_1]$ . Множество всех абсолютно непрерывных на  $[t_0, t_1]$  функций обозначаем  $AC([t_0, t_1]) \subset C([t_0, t_1])$ ; оно является нормированным пространством с нормой, перенесённой из пространства  $C([t_0, t_1])$ . Если функция  $g(\cdot)$ , однозначно (с точностью до значений на множестве меры нуль из  $[t_0, t_1]$ ) определяемая по функции  $f \in AC([t_0, t_1])$ , принадлежит пространству  $L_p([t_0, t_1])$ ,  $1 \leq p \leq \infty$ , то говорим, что  $f \in W_p^1([t_0, t_1])$ . Линейное пространство  $W_p^1([t_0, t_1])$  является банаховым с нормой  $\|f\|_{W_p^1([t_0, t_1])} = |f(t_0)| + \|g\|_{L_p([t_0, t_1])}$ , ([KF]).

Теорема (об абсолютной непрерывности интеграла). Если  $g \in L_1([t_0, t_1])$ , то для любого  $\varepsilon > 0$  найдётся  $\delta > 0$ , при котором  $\int_A |g(t)| dt < \varepsilon$  для любого измеримого подмножества  $A \subset [t_0, t_1]$  меры меньше  $\delta$ :  $\mu(A) < \delta$ , ([KF]).

Теорема Асколи-Арцела. Семейство функций  $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset C([t_0, t_1])$ , удовлетворяющее двум условиям: 1) найдётся  $A > 0$  такое, что  $\sup_{n \in \mathbb{N}} \|x_n(\cdot)\|_{C([t_0, t_1])} \leq A$  (равномерная ограниченность семейства) и 2) для любого  $\varepsilon > 0$  найдётся  $\delta > 0$  такое, что  $\sup_{n \in \mathbb{N}} |x_n(\tau_1) - x_n(\tau_2)| \leq \varepsilon$ , если  $|\tau_1 - \tau_2| \leq \delta$  (равностепенная непрерывность семейства), — является предкомпактным в  $C([t_0, t_1])$  (т. е. из него можно выделить сходящуюся в  $C([t_0, t_1])$  подпоследовательность), ([Z], [KF]).

Пусть  $1 \leq p \leq \infty$ ,  $p^{-1} + p'^{-1} = 1$ . Последовательность  $\{x_n(\cdot)\}_{n \in \mathbb{N}} \subset L_p([t_0, t_1])$ , называется слабо сходящейся к  $z \in L_p([t_0, t_1])$ , если  $\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{t_0}^{t_1} (x_n(t) - z(t))\xi(t)dt = 0$  для любой



$\xi(\cdot) \in L_{p'}([t_0, t_1])$ . Теорема о секвенциальной слабой компактности шара для пространства  $L_p([t_0, t_1])$  утверждает, что при  $1 < p < \infty$  из любой ограниченной в  $L_p([t_0, t_1])$  последовательности функций можно выделить слабо сходящуюся подпоследовательность, ([KF]).

**Предложение 9 (принцип компактности).** Пусть  $X$  — компактное топологическое пространство и  $f : X \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$  — полунепрерывная снизу функция на  $X$ , не равная тождественно  $+\infty$ . Тогда  $f$  ограничена снизу и существует точка  $\hat{x} \in X$ , в которой  $f$  достигает абсолютного минимума.

Этот принцип называют ещё *принципом компактности Вейерштрасса–Бэра*.

**Доказательство.** Обозначим:  $\mathcal{L}_n f := \{x \mid f(x) \leq n, n \in \mathbb{Z}\}$ . Из определения полунепрерывности снизу следует, что  $U_n := X \setminus \mathcal{L}_n f, n \in \mathbb{Z}$ , — открытые множества в  $X$ . Ясно, что  $\dots \subset U_n \subset U_{n-1} \subset \dots$  и что  $\{U_n\}_{n \in \mathbb{Z}}$  — открытое покрытие  $X$ . Так как  $X$  — компакт, то существует  $m \in \mathbb{Z}$  такое, что  $U_m = X$ , т.е.  $f$  ограничена снизу и потому существует нижняя грань  $\mu := \inf_{x \in X} f(x)$ . Если нижняя грань не достигается, положим  $V_n := X \setminus \mathcal{L}_{\mu + \frac{1}{n}} f, n \in \mathbb{N}$ . Из определения полунепрерывности снизу следует, что  $\{V_n\}_{n \in \mathbb{N}}$  есть открытое покрытие  $X$ . Следовательно, (снова из определения компактности) существует число  $s \in \mathbb{N}$  такое, что  $X = V_s$ , т.е.  $f > \mu + 1/s$ . Но это противоречит определению  $\mu$ .  $\square$

О том, насколько требование компактности существенно, свидетельствует следующий пример задачи минимизации на  $\mathbb{R}^2$  неотрицательного многочлена четвёртого порядка от двух переменных, в которой нет решения:  $x_1^2 + (x_1 x_2 - 1)^2 \rightarrow \min$ .

**Теорема 9 (Тонелли о существовании решения в простейшей задаче вариационного исчисления).**

Пусть в задаче

$$\int_{t_0}^{t_1} L(t, x(t), \dot{x}(t)) dt \rightarrow \min, \quad x(t_i) = x_i, \quad i = 0, 1,$$

интегрант  $L : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  и его частная производная  $L_{\dot{x}}(\cdot)$  непрерывны в  $\mathbb{R}^3$ , пусть  $L(\cdot)$  является выпуклым по  $\dot{x}$  (при фиксированных  $t$  и  $x$ ) и удовлетворяет следующему условию роста:  $L(t, x, \dot{x}) \geq \alpha |\dot{x}|^p + \beta$ ,  $\alpha > 0$ ,  $\beta \in \mathbb{R}$ ,  $p > 1$ . Тогда в пространстве абсолютно непрерывных функций  $AC([t_0, t_1])$  (и даже в пространстве  $W_p^1([t_0, t_1])$ ) существует решение задачи.

Этот результат был доказан Л.Тонелли в 1928 г.

**Доказательство.** Доказательство основывается на двух вспомогательных утверждениях:

1) Пусть  $\{x_n(\cdot)\}_{n \in \mathbb{N}}$  — минимизирующая последовательность. Тогда найдётся её подпоследовательность, сходящаяся в  $W_p^1([t_0, t_1])$  (к некоторой функции  $\hat{x}(\cdot)$ ).

Не ограничивая общности, считаем, что последовательность  $\int_{t_0}^{t_1} L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t)) dt$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , не возрастает. Тогда  $\int_{t_0}^{t_1} |\dot{x}_n(t)|^p dt \leq$

$$\frac{1}{\alpha} \left( \int_{t_0}^{t_1} L(t, x_1(t), \dot{x}_1(t)) dt - \beta \right) =: C. \text{ Пользуясь неравенством}$$

Гёльдера, получим:  $|x_n(\tau + h) - x_n(\tau)| = \left| \int_{\tau}^{\tau+h} \dot{x}_n(s) ds \right| \leq$

$$\left( \int_{t_0}^{t_1} |\dot{x}_n(s)|^p dt \right)^{\frac{1}{p}} h^{\frac{1}{p'}} \leq C h^{\frac{1}{p'}}, \quad p^{-1} + p'^{-1} = 1. \text{ Отсюда и из того, что } x_n(t_0) = x_0, \quad n \in \mathbb{N}, \text{ следует равномерная ограниченность и равностепенная непрерывность семейства } \{x_n(\cdot)\}_{n \in \mathbb{N}}.$$

По теореме Асколи-Арцела найдётся подпоследовательность из  $\{x_n(\cdot)\}_{n \in \mathbb{N}}$  равномерно сходящаяся к  $\hat{x}(\cdot)$ . Не ограничивая общности, считаем, что сама  $\{x_n(\cdot)\}_{n \in \mathbb{N}}$  является равномерно сходящейся. По теореме о слабой компактности шара пространства  $L_p([t_0, t_1])$  некоторая подпоследовательность из семейства  $\{\dot{x}_n(\cdot)\}_{n \in \mathbb{N}}$  слабо сходится к  $\bar{z}(\cdot)$  в  $L_p([t_0, t_1])$ . Опять таки, не ограничивая общности, считаем, что сама  $\{\dot{x}_n(\cdot)\}_{n \in \mathbb{N}}$  является слабо сходящейся в  $L_p([t_0, t_1])$ .

В итоге получаем, что для любого  $t \in [t_0, t_1]$  последовательность  $x_n(t) = x_0 + \int_{t_0}^t \dot{x}_n(s)ds$  сходится, с одной стороны, к  $\hat{x}(t)$  а с другой стороны, к  $x_0 + \int_{t_0}^t \bar{z}(s)ds$ . Отсюда следует, что  $\hat{x}(\cdot) \in W_p^1([t_0, t_1])$ , поскольку  $\dot{\hat{x}}(t) = \bar{z}(t)$  и  $\bar{z}(\cdot) \in L_p([t_0, t_1]) \subset L_1([t_0, t_1])$ .  $\square$

2) Функция  $\hat{x}(\cdot)$  является решением задачи.

Опять считаем, что  $\int_{t_0}^{t_1} L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t))dt$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , невозрастает; тогда, так как функция  $L(\cdot)$  ограничена снизу константой  $\beta$ , то  $\sup \int_{t_0}^{t_1} |L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t))|dt = C_1 < \infty$ . Пусть

$\hat{L}(t) = L(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))$ ,  $\hat{L}_{\dot{x}}(t) = L_{\dot{x}}(t, \hat{x}(t), \dot{\hat{x}}(t))$  для  $t \in [t_0, t_1]$ . Выберем  $A > 0$  произвольно и обозначим через  $\Delta$  множество  $\{t \in [t_0, t_1] : |\dot{\hat{x}}(t)| \leq A\}$ . Тогда  $\mathcal{J}(x_n(\cdot)) - \mathcal{J}(\hat{x}(\cdot)) =$

$$\int_{\Delta} (L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t)) - \hat{L}(t)) dt + \int_{[t_0, t_1] \setminus \Delta} L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t)) dt - \int_{[t_0, t_1] \setminus \Delta} \hat{L}(t) dt.$$

Оценим интегралы из правой части раздельно. Для первого из них:  $\int_{\Delta} (L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t)) - \hat{L}(t)) dt = \int_{\Delta} (L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t)) - L(t, x_n(t), \dot{\hat{x}}(t)) + L(t, x_n(t), \dot{\hat{x}}(t)) - \hat{L}(t)) dt \geq \int_{\Delta} (\dot{x}_n(t) - \dot{\hat{x}}(t)) \cdot L_{\dot{x}}(t, x_n(t), \dot{\hat{x}}(t)) dt + \int_{\Delta} (L(t, x_n(t), \dot{\hat{x}}(t)) - \hat{L}(t)) dt = \int_{\Delta} (\dot{x}_n(t) - \dot{\hat{x}}(t)) \cdot \hat{L}_{\dot{x}}(t) dt + \int_{\Delta} (L(t, x_n(t), \dot{\hat{x}}(t)) - \hat{L}(t)) dt =: I_{1n} + I_{2n} + I_{3n} \rightarrow 0$ , когда  $n \rightarrow \infty$ .

В самом деле,  $I_{1n} \rightarrow 0$ , поскольку  $\dot{x}_n(\cdot)$  слабо сходится к  $\dot{\hat{x}}(\cdot)$  в  $L_p([t_0, t_1])$ , а функция  $\hat{L}_{\dot{x}}(\cdot)$ , продолженная нулем с  $\Delta$  на  $[t_0, t_1]$ , ограничена на  $[t_0, t_1]$ ;  $I_{3n} \rightarrow 0$ , так как  $x_n(\cdot)$  равномерно сходится к  $\hat{x}(\cdot)$ , а функция  $L(\cdot)$  равномерно непрерывна на множестве  $[t_0, t_1] \times [-M, M] \times [-A, A]$ ,  $M = \sup_k \|x_k(\cdot)\|_{C([t_0, t_1])}$ ;

$I_{2n} \rightarrow 0$ , так как  $|I_{2n}| \leq \|\dot{x}_n(\cdot) - \dot{\hat{x}}(\cdot)\|_{L_p([t_0, t_1])} \cdot \|L_{\dot{x}}(\cdot, x_n(\cdot), \dot{\hat{x}}(\cdot)) - \hat{L}_{\dot{x}}(\cdot)\|_{L_{p'}(\Delta)} \leq 2C \|L_{\dot{x}}(\cdot, x_n(\cdot), \dot{\hat{x}}(\cdot)) - \hat{L}_{\dot{x}}(\cdot)\|_{L_{p'}(\Delta)} \rightarrow 0$ , поскольку

ку  $x_n(\cdot)$  равномерно сходится к  $\widehat{x}(\cdot)$ , а функция  $L_{\dot{x}}(\cdot)$  равномерно непрерывна на множестве  $[t_0, t_1] \times [-M, M] \times [-A, A]$ . Из полученной оценки для первого интеграла следует, что

$$\left| \int_{\Delta} \widehat{L}(t) dt \right| \leq \overline{\lim}_n \left| \int_{\Delta} L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t)) dt \right| \leq C_1.$$

Так как  $A > 0$  можно выбрать произвольно, то  $\left| \int_{[t_0, t_1]} \widehat{L}(t) dt \right| \leq$

$C_1$ , что, как и выше для  $L(\cdot, x_n(\cdot), \dot{x}_n(\cdot))$ , влечёт суммируемость  $\widehat{L}(\cdot)$  на  $[t_0, t_1]$ . Это, в свою очередь, означает, что для третьего из интегралов (вследствие абсолютной непрерывности интеграла)  $\int_{[t_0, t_1] \setminus \Delta} \widehat{L}(t) dt = \bar{o}(1)$  при  $\text{mes}([t_0, t_1] \setminus \Delta) \rightarrow 0$ .

Для второго интеграла при любом  $n \in \mathbb{N}$

$$\int_{[t_0, t_1] \setminus \Delta} L(t, x_n(t), \dot{x}_n(t)) dt \geq -|\beta| \cdot \text{mes}([t_0, t_1] \setminus \Delta).$$

В итоге,

$$\lim_n \mathcal{J}(x_n(\cdot)) - \mathcal{J}(\widehat{x}(\cdot)) \geq -|\beta| \cdot \text{mes}([t_0, t_1] \setminus \Delta) + \bar{o}(1)$$

при  $\text{mes}([t_0, t_1] \setminus \Delta) \rightarrow 0$ . Так как  $\text{mes}([t_0, t_1] \setminus \Delta) \rightarrow 0$  при  $A \rightarrow +\infty$ , то это доказывает теорему.  $\square$

*Последний пункт посвящен важнейшему принципу выпуклости, согласно которому, допуская некоторую вольность речи, всё выпуклое имеет двойное описание. Впервые это явление на примере выпуклых множеств было описано Минковским. Здесь в теореме Фенхеля–Моро выпуклая и замкнутая функция с одной стороны описывается, как функция с выпуклым и замкнутым надграфиком, а с другой, как верхняя грань аффинных функций, лежащих под графиком заданной выпуклой замкнутой функции. В теории линейного программирования каждая задача имеет двойственную, для которой аргументами служат множители Лагранжа исходной задачи; знание решения одной из этих задач даёт исчерпывающую информацию о решении второй.*

## 10. Двойственность в линейном программировании и теорема Фенхеля–Моро

Рассмотрим следующую экстремальную задачу:

$$\langle c, x \rangle \rightarrow \min \quad Ax \geq b, \quad x \geq 0, \quad (P_{10})$$

где  $c, x \in \mathbb{R}^n$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$ ,  $A \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$ . Её называют *задачей линейного программирования в нормальной форме*. Функцию Лагранжа этой задачи запишем в виде:  $\mathcal{L}(x, \lambda_0, y) = \lambda_0 \langle c, x \rangle + y \cdot (b - Ax)$ .

Задачу

$$\langle y, b^T \rangle \rightarrow \max \quad yA \leq c^T, \quad y \geq 0 \quad (y \in (\mathbb{R}^m)^*) \quad (P_{10}^*)$$

называют *двойственной* к  $(P_{10})$ . Имеет место

**Предложение 10 (о двойственности в линейном программировании).** *Если решение задачи  $(P_{10})$  существует, то значения задач  $(P_{10})$ ,  $(P_{10}^*)$  совпадают и, в дополнение к утверждению теоремы 5 (Каруша–Куна–Таккера) для задачи  $(P_{10})$ , компонента  $\hat{y}$  вектора множителей Лагранжа  $(\lambda_0, \hat{y})$ , нормированная условием  $\lambda_0 = 1$  (если  $\lambda_0 \neq 0$ ) и выбранная произвольно (если  $\lambda_0 = 0$ ), является решением задачи  $(P_{10}^*)$ .*

**Доказательство** (опирается на принцип Лагранжа для выпуклых задач). Функция Лагранжа задачи  $(P_{10})$  такова:  $\mathcal{L}(x, \lambda) = \lambda_0 \langle c, x \rangle + y \cdot (b - Ax)$ . Пусть  $\hat{x}$  — решение задачи  $(P_{10})$ . Тогда в силу принципа Лагранжа для выпуклых задач (теоремы Каруша–Куна–Таккера) найдётся такой вектор  $\bar{\lambda} = (\lambda_0, \hat{y}) \in (\mathbb{R}^{m+1})^*$  множителей Лагранжа, что

$$\min_{x \geq 0} \mathcal{L}(x, \bar{\lambda}) = \mathcal{L}(\hat{x}, \bar{\lambda}), \quad \lambda_0 \geq 0, \quad \hat{y} \geq 0, \quad \hat{y} \cdot (b - A\hat{x}) = 0. \quad (i)$$

Так как вектор  $(\lambda_0, \hat{y})$  в  $(i)$  определяется с точностью до положительного множителя, то при  $\lambda_0 \neq 0$ , его можно выбрать так, чтобы  $\lambda_0 = 1$ . Следовательно,  $\mathcal{L}(\hat{x}, (1, \hat{y})) \stackrel{\text{def}}{=} \langle c, \hat{x} \rangle + \hat{y} \cdot (b - A\hat{x}) \stackrel{(i)}{=} \langle c, \hat{x} \rangle \stackrel{(i)}{=} \min_{x \geq 0} \mathcal{L}(x, (1, \hat{y})) \stackrel{\text{def}}{=} \min_{x \geq 0} (\langle (c - (\hat{y}A)^T), x \rangle + \hat{y} \cdot b)$ .  $(ii)$

Из  $(ii)$  сразу следует, что  $(\hat{y}A)^T \leq c$  и  $\langle c, \hat{x} \rangle \leq \hat{y} \cdot b = \langle \hat{y}, b^T \rangle$ .  $(iii)$

Покажем, что множитель Лагранжа  $\hat{y}$  является решением задачи  $(P_{10}^*)$  и значения задач  $(P_{10})$  и  $(P_{10}^*)$  совпадают. Имеем:

$$\text{a) } \langle c, \hat{x} \rangle = c^T \cdot \hat{x} \stackrel{(iii)}{\geq} (\hat{y}A) \cdot \hat{x} = \langle A^T \hat{y}^T, \hat{x} \rangle = \hat{y} \cdot A\hat{x} \stackrel{\text{Cond}(P_{10})}{\geq} \hat{y} \cdot b \stackrel{(iii)}{\Rightarrow} \langle c, \hat{x} \rangle = \langle \hat{y}, b^T \rangle, \quad (iv)$$

б) если  $y$  удовлетворяет ограничениям задачи  $(P_{10}^*)$ , то

$$\langle y, b^T \rangle = \langle y^T, b \rangle \stackrel{\text{Cond}(P_{10})}{\leq} \langle y^T, A\hat{x} \rangle = \langle (yA)^T, \hat{x} \rangle \stackrel{\text{Cond}(P_{10}^*)}{\leq} \langle c, \hat{x} \rangle \stackrel{(iv)}{=} \langle \hat{y}, b^T \rangle.$$

Если  $\lambda_0 = 0$ , то  $\hat{x}$  – решение задачи  $\hat{y} \cdot (-Ax) \rightarrow \min, x \geq 0$ , т.е.

$$\hat{x} = 0. \text{ Тогда } \mathcal{L}(\hat{x}, (0, \hat{y})) = \hat{y} \cdot (b - A\hat{x}) \stackrel{(i)}{=} 0 \stackrel{(i)}{=} \min_{x \geq 0} \mathcal{L}(x, (0, \hat{y})) = \min_{x \geq 0} \langle -(\hat{y}A)^T, x \rangle + \hat{y} \cdot b. \quad (ii')$$

Из  $(ii')$  следует, что  $(\hat{y}A)^T \leq 0$  и  $\langle c, \hat{x} \rangle = 0 = \hat{y} \cdot b = \langle \hat{y}, b^T \rangle$ .

То, что множитель Лагранжа  $\hat{y}$  в этом случае также является решением задачи  $(P_{10}^*)$ , является повтором рассуждений из б).  $\square$

**Теорема 10 (Фенхеля – Моро о двойственности выпуклых функций).** Пусть  $f : X \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$ . Тогда равенство  $f = f^{**}$  имеет место в том и только в том случае, когда  $f$  выпукла и замкнута.

**Доказательство.** Доказательство складывается из двух частей а) если  $f^{**} = f$ , то  $f(\cdot)$  выпукла и замкнута и б) если  $f(\cdot)$  выпукла и замкнута, то  $f^{**} = f$ .

а) По определению второй сопряжённой функции она есть верхняя грань аффинных функций  $x \mapsto x^* \cdot x - f^*(x^*)$ , надграфика которых — замкнутые полупространства. Значит, надграфик  $f^{**}$  является пересечением замкнутых полупространств. Отсюда следует, что если  $f = f^{**}$ , то  $f$  выпукла и замкнута.

б) Если  $f \equiv \infty$ , то из определений получаем, что  $f^{**} = f$ . В ином случае найдётся элемент  $x_0$ , для которого  $f(x_0) < \infty$ . Существующая при любом  $\beta > 0$  гиперплоскость, строго отделяющая  $\text{epi} f$  от точки  $(\frac{x_0}{f(x_0) - \beta})$  есть график аффинной

функции  $a_0(x) = x_0^* \cdot x - \alpha_0$ : гиперплоскость не может быть “вертикальной” (т.е. иметь уравнение  $x_0^* \cdot x = c$ ), ибо иначе она проходила бы через точку  $(\begin{smallmatrix} x_0 \\ f(x_0) - \beta \end{smallmatrix})$ , а не отделяла бы её. Таким образом,  $a_0(x) \leq f(x) \forall x$  и при этом  $a_0(x_0) > f(x_0) - \beta$ .

Из определения сопряжённой функции следует неравенство Юнга:  $x^* \cdot x \leq f(x) + f^*(x^*)$ , откуда вытекает неравенство  $f^{**}(x) \leq f(x) \forall x$ . Допустим, что существует точка  $x_1$ , для которой  $f^{**}(x_1) < f(x_1)$ . Докажем, что существует аффинная функция  $a_1(\cdot)$ , график которой лежит под  $\text{epi} f$  и при этом  $a_1(x_1) > f^{**}(x_1)$ . Если  $f(x_1) < \infty$ , надо повторить предыдущее рассуждение. Осталось рассмотреть случай, когда  $f(x_1) = \infty$ . По теореме отделимости можно строго отделить  $(\begin{smallmatrix} x_1 \\ f^{**}(x_1) \end{smallmatrix})$  от  $\text{epi} f$ . Если отделяющая гиперплоскость есть график аффинной функции, то мы добились своей цели. Если же эта гиперплоскость “вертикальна”, т. е. задаётся функционалом  $x_1^*$  таким, что  $x_1^* \cdot x_1 > c = \sup_{(x) \in \text{epi} f} x_1^* \cdot x$ , поло-

жим  $a_\mu(x) = a_0(x) + \mu(x_1^* \cdot x - c)$ . Легко понять, что при любом числе  $\mu > 0$  аффинная функция  $a_\mu(x) \leq a_0(x) \leq f(x)$ , а при достаточно большом  $\hat{\mu}$  получим, что  $a_{\hat{\mu}}(x_1) > f^{**}(x_1)$ . Функция  $a_{\hat{\mu}}$  и есть искомая функция  $a_1$ . Действительно, пусть  $a_1(x) = a_{\hat{\mu}}(x) = x_2^* \cdot x - \alpha_2$ . Значит, выполнены неравенства  $x_2^* \cdot x - \alpha_2 \leq f(x) \forall x \Leftrightarrow \alpha_2 \geq x_2^* \cdot x - f(x) \Rightarrow \alpha_2 \geq f^*(x_2^*)$ . С другой стороны,  $x_2^* \cdot x_1 - \alpha_2 > f^{**}(x_1) \Rightarrow \alpha_2 < x_2^* \cdot x_1 - f^{**}(x_1)$ . В итоге приходим к противоречию с неравенством Юнга:  $x_2^* \cdot x_1 > f^*(x_2^*) + f^{**}(x_1)$ .  $\square$

# Литература

- [1] P. de Fermat, Oeuvres de Fermat, vol. 1, Gauthier-Villars, Paris, 1891. Рус. пер. Ферма П. Метод отыскания наибольших и наименьших значений. В кн. Декарт. Геометрия. М.-Л.: Техтеорлит, 1938
- [2] Euler L. Methodus inveniendi ... Lausanne, 1744. Рус. пер. Л. Эйлер. Метод нахождения кривых линий...М.-Л. Гостехтеориздат, 1934
- [3] Lagrange J. L. Essai d'une nouvelle méthode pour déterminer les maxima et les minima periales Petropolitanae, 1766, vol.10, 51-93
- [4] Lagrange J. L. Théorie des fonctions analytiques, Paris, 1797.
- [5] Legendre A. M. Mémoire sur la maniere de distinguer les maxima des minima dans le calcul de variations/ Histoire de l'Académie Royale des Sciences. Paris, 1786, pub 1788. 7-37
- [6] Hamilton W. R. Second Essay on a General Method in Dynamics, Philos. Trans., 1835
- [7] Jacobi C. G. J. Zur Theorie der Variations-Rechnung und der Differential-Gleichungen. Krelle's Journall Bd 17 (1837)
- [8] Weierstrass K. Mathematische Werkw Bd. 7. Vorlesungemn über Variationsrechnung. Berlin-Leipzig, Akad. Verlag., 1927
- [9] Гильберт Д. Избранные труды. Т. II. Анализ. Физика. Проблемы. Personalia. М. Изд-ва «Факториал», 1998
  - а) Математические проблемы, 1901, стр. 401-436
  - б) О принципе Дирихле, 1901, стр. 13-34
  - с) О вариационном исчислении, 1906, стр. 351-370
- [10] Minkowski H. Geometrie der Zahlen. Leipzig, Teubner, 1910
- [11] Понтрягин Л. С., Болтянский В. Г., Гамкрелидзе Р. В., Мищенко Е. Ф. Математическая теория оптимальных процессов. М.: Физматлит (1961)



**Краткий курс теории экстремальных задач.**

А.С. Кочуров, В.М. Тихомиров. – М.: Издательство  
Попечительского совета механико-математического  
факультета МГУ, 2013 – 48 с.

Подписано в печать 15.02.2013

Формат 60 × 90 1/16. Усл. печ. л. 3

Заказ 9. Тираж 150 экз.

---

Отпечатано на типографском оборудовании  
механико-математического факультета МГУ